

Grafdefinitioner

$N = \{i\}$: noder (hörn)

Grafdefinitioner

$N = \{i\}$: noder (hörn)

$B = \{(i,j)\}, i \in N, j \in N$: bågar (kanter)

Grafdefinitioner

$N = \{i\}$: noder (hörn)

$B = \{(i,j)\}, i \in N, j \in N$: bågar (kanter)

Graf: $G = (N, B)$

Grafdefinitioner

$N = \{i\}$: noder (hörn)

$B = \{(i,j)\}, i \in N, j \in N$: bågar (kanter)

Graf: $G = (N, B)$

Definitioner

Väg: Sekvens av angränsande bågar.

Grafdefinitioner

$N = \{i\}$: noder (hörn)

$B = \{(i,j)\}, i \in N, j \in N$: bågar (kanter)

Graf: $G = (N, B)$

Definitioner

Väg: Sekvens av angränsande bågar.

Cykel: Väg som startar och slutar i samma nod.

Grafdefinitioner

$N = \{i\}$: noder (hörn)

$B = \{(i,j)\}, i \in N, j \in N$: bågar (kanter)

Graf: $G = (N, B)$

Definitioner

Väg: Sekvens av angränsande bågar.

Cykel: Väg som startar och slutar i samma nod.

En *enkel* väg innehåller ingen cykel.

Grafdefinitioner

$N = \{i\}$: noder (hörn)

$B = \{(i,j)\}, i \in N, j \in N$: bågar (kanter)

Graf: $G = (N, B)$

Definitioner

Väg: Sekvens av angränsande bågar.

Cykel: Väg som startar och slutar i samma nod.

En *enkelt* väg innehåller ingen cykel.

En **sammanhängande** graf har en väg mellan varje par av noder.

Grafdefinitioner

$N = \{i\}$: noder (hörn)

$B = \{(i,j)\}, i \in N, j \in N$: bågar (kanter)

Graf: $G = (N, B)$

Definitioner

Väg: Sekvens av angränsande bågar.

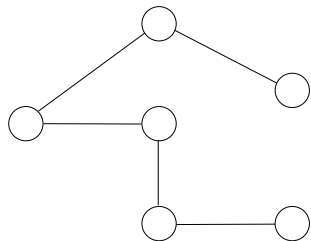
Cykel: Väg som startar och slutar i samma nod.

En *enkel* väg innehåller ingen cykel.

En **sammanhängande** graf har en väg mellan varje par av noder.

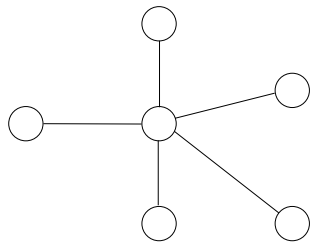
Träd: Sammanhängande graf utan cykler.

Träd



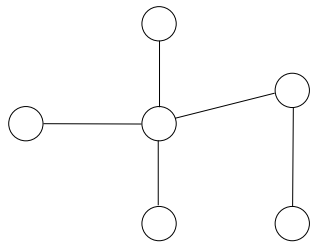
Träd

Träd



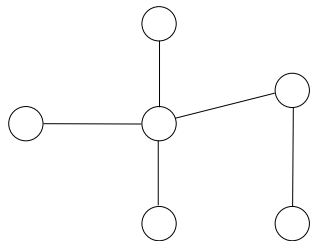
Träd

Träd



Träd

Träd



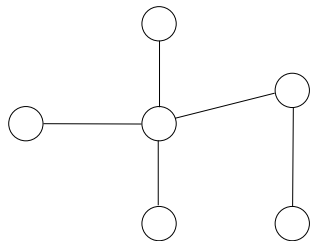
Träd

Sats

För ett träd med $n (> 1)$ noder gäller:

-
-
-
-

Träd



Träd

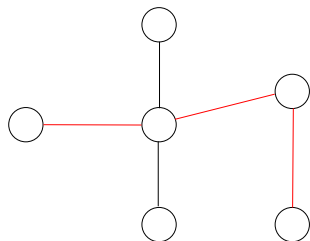
Sats

För ett träd med $n (> 1)$ noder gäller:

- Det har $n - 1$ bågar.

-
-
-

Träd



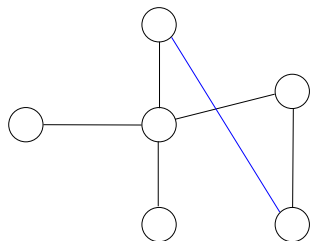
Träd

Sats

För ett träd med $n (> 1)$ noder gäller:

- Det har $n - 1$ bågar.
- Mellan varje par av noder finns en unik väg.
-
-

Träd



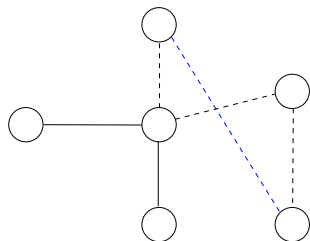
Träd

Sats

För ett träd med $n (> 1)$ noder gäller:

- Det har $n - 1$ bågar.
- Mellan varje par av noder finns en unik väg.
- Om en ny båge läggs till skapas exakt en cykel.
-

Träd



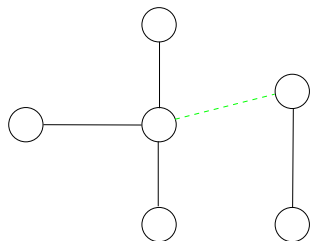
Träd

Sats

För ett träd med $n (> 1)$ noder gäller:

- Det har $n - 1$ bågar.
- Mellan varje par av noder finns en unik väg.
- Om en ny båge läggs till skapas exakt en cykel.
-

Träd



Träd

Sats

För ett träd med $n (> 1)$ noder gäller:

- Det har $n - 1$ bågar.
- Mellan varje par av noder finns en unik väg.
- Om en ny båge läggs till skapas exakt en cykel.
- Om en båge tas bort bildas två träd.

Uppspännande träd

Sats

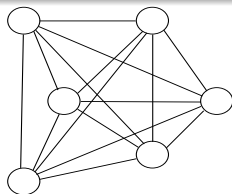
För en graf med n noder är följande begrepp ekvivalenta:

- Ett uppspännande träd.
- En sammanhängande graf med $n - 1$ bågar.
- En graf utan cykler med $n - 1$ bågar.

Grafer

Definition

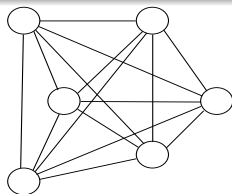
En **fullständig graf** har en båge mellan varje par av noder.



Grafer

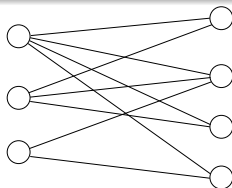
Definition

En **fullständig graf** har en båge mellan varje par av noder.



Definition

I en **tudelad graf** går alla bågar från en nodmängd till en annan.

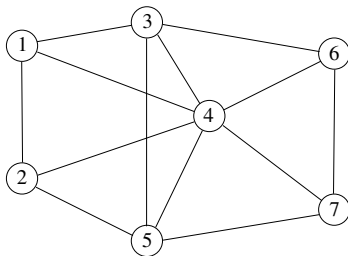


Grafer

Definition

En **plan** graf kan ritas så att inga bågar korsar varandra (förutom i noderna).

Plan?

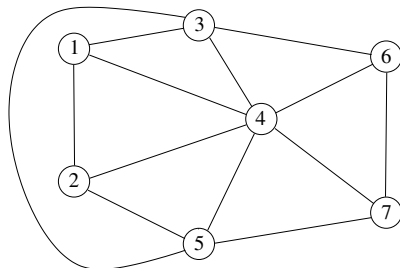


Grafer

Definition

En **plan** graf kan ritas så att inga bågar korsar varandra (förutom i noderna).

Plan? Ja, plan.



Cykler och vägar

Definitioner

En **Eulercykel** är en cykel som använder varje *båge* exakt en gång.

Cykler och vägar

Definitioner

En **Eulercykel** är en cykel som använder varje *båge* exakt en gång.

En **Hamiltoncykel** är en cykel som passerar varje *nod* exakt en gång.

Cykler och vägar

Definitioner

En **Eulercykel** är en cykel som använder varje *båge* exakt en gång.

En **Hamiltoncykel** är en cykel som passerar varje *nod* exakt en gång.

Exempel på frågeställningar:

Cykler och vägar

Definitioner

En **Eulercykel** är en cykel som använder varje *båge* exakt en gång.

En **Hamiltoncykel** är en cykel som passerar varje *nod* exakt en gång.

Exempel på frågeställningar:

Finns en Eulercykel i en given graf?

Cykler och vägar

Definitioner

En **Eulercykel** är en cykel som använder varje *båge* exakt en gång.

En **Hamiltoncykel** är en cykel som passerar varje *nod* exakt en gång.

Exempel på frågeställningar:

Finns en Eulercykel i en given graf?

Finns en Hamiltoncykel i en given graf?

Cykler och vägar

Definitioner

En **Eulercykel** är en cykel som använder varje *båge* exakt en gång.

En **Hamiltoncykel** är en cykel som passerar varje *nod* exakt en gång.

Exempel på frågeställningar:

Finns en Eulercykel i en given graf?

Finns en Hamiltoncykel i en given graf?

Definition

En nods **valens** är antalet bågar som ansluter till noden.

Cykler och vägar

Definitioner

En **Eulercykel** är en cykel som använder varje *båge* exakt en gång.

En **Hamiltoncykel** är en cykel som passerar varje *nod* exakt en gång.

Exempel på frågeställningar:

Finns en Eulercykel i en given graf?

Finns en Hamiltoncykel i en given graf?

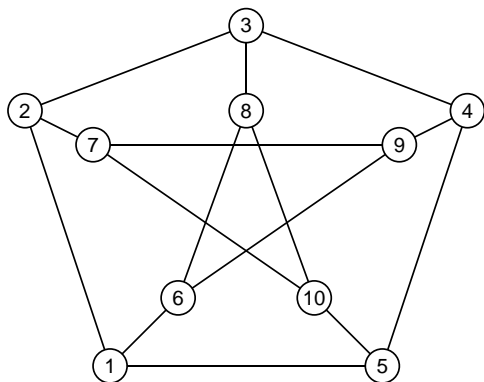
Definition

En nods **valens** är antalet bågar som ansluter till noden.

Sats

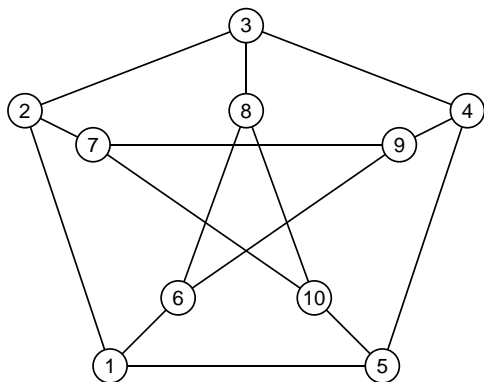
En sammanhängande oriktad graf har en Eulercykel om och endast om alla dess noder har jämn valens.

Hamiltoncykel



Petersens graf saknar Hamiltoncykel

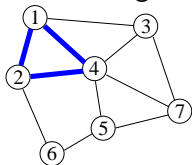
Hamiltoncykel



Petersens graf saknar Hamiltoncykel och Eulercykel.

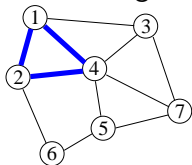
Nod-/bågmängder

En klick är en fullständig subgraf.

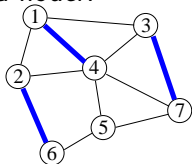


Nod-/bågmängder

En klick är en fullständig subgraf.

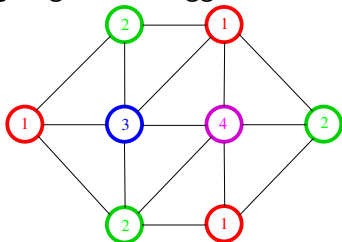


Matchning: Varje nod ansluter till högst en båge. En *perfekt* matchning innehåller alla noder.



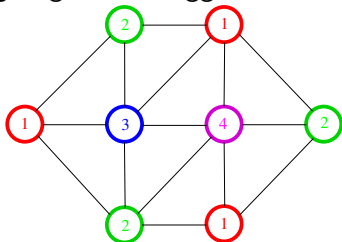
Graffärgning

Nodfärgning: Inga två närliggande noder har samma färg.

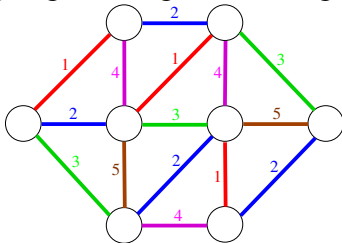


Graffärgning

Nodfärgning: Inga två närliggande noder har samma färg.



Bågfärgning: Inga två angränsande bågar har samma färg.



Intressanta optimeringsproblem

Intressanta optimeringsproblem

- Maximal klick, n_K .

Intressanta optimeringsproblem

- Maximal klick, n_K .
- Maximal matchning, m_M .

Intressanta optimeringsproblem

- Maximal klick, n_K .
- Maximal matchning, m_M .
- Nodfärgning med min antal färger, χ .

Intressanta optimeringsproblem

- Maximal klick, n_K .
- Maximal matchning, m_M .
- Nodfärgning med min antal färger, χ .
- Bågfärgning med min antal färger, χ' .

Intressanta optimeringsproblem

- Maximal klick, n_K .
- Maximal matchning, m_M .
- Nodfärgning med min antal färger, χ .
- Bågfärgning med min antal färger, χ' .

Satser

$\chi \geq n_K$. (En graf kallas *perfekt* om $\chi = n_K$.)

Intressanta optimeringsproblem

- Maximal klick, n_K .
- Maximal matchning, m_M .
- Nodfärgning med min antal färger, χ .
- Bågfärgning med min antal färger, χ' .

Satser

$\chi \geq n_K$. (En graf kallas *perfekt* om $\chi = n_K$.)

Varje plan graf kan färgas med fyra färger.

Intressanta optimeringsproblem

- Maximal klick, n_K .
- Maximal matchning, m_M .
- Nodfärgning med min antal färger, χ .
- Bågfärgning med min antal färger, χ' .

Satser

$\chi \geq n_K$. (En graf kallas *perfekt* om $\chi = n_K$.)

Varje plan graf kan färgas med fyra färger.

Satser

$\chi' \geq v_{MAX}$. $\chi' \leq v_{MAX} + 1$.

(v_{MAX} är grafens maxvalens.)

Intressanta optimeringsproblem

- Maximal klick, n_K .
- Maximal matchning, m_M .
- Nodfärgning med min antal färger, χ .
- Bågfärgning med min antal färger, χ' .

Satser

$\chi \geq n_K$. (En graf kallas *perfekt* om $\chi = n_K$.)

Varje plan graf kan färgas med fyra färger.

Satser

$\chi' \geq v_{MAX}$. $\chi' \leq v_{MAX} + 1$.

(v_{MAX} är grafens maxvalens.)

χ' är v_{MAX} eller $v_{MAX} + 1$, men det är *NP*-fullständigt att avgöra vilket.

Intressanta optimeringsproblem

- Maximal klick, n_K .
- Maximal matchning, m_M .
- Nodfärgning med min antal färger, χ .
- Bågfärgning med min antal färger, χ' .

Satser

$\chi \geq n_K$. (En graf kallas *perfekt* om $\chi = n_K$.)

Varje plan graf kan färgas med fyra färger.

Satser

$\chi' \geq v_{MAX}$. $\chi' \leq v_{MAX} + 1$.

(v_{MAX} är grafens maxvalens.)

χ' är v_{MAX} eller $v_{MAX} + 1$, men det är *NP*-fullständigt att avgöra vilket.

Metoder?

Intressanta optimeringsproblem

- Maximal klick, n_K .
- Maximal matchning, m_M .
- Nodfärgning med min antal färger, χ .
- Bågfärgning med min antal färger, χ' .

Satser

$\chi \geq n_K$. (En graf kallas *perfekt* om $\chi = n_K$.)

Varje plan graf kan färgas med fyra färger.

Satser

$\chi' \geq v_{MAX}$. $\chi' \leq v_{MAX} + 1$.

(v_{MAX} är grafens maxvalens.)

χ' är v_{MAX} eller $v_{MAX} + 1$, men det är *NP*-fullständigt att avgöra vilket.

Metoder? Heuristiker.

Intressanta optimeringsproblem

- Maximal klick, n_K .
- Maximal matchning, m_M .
- Nodfärgning med min antal färger, χ .
- Bågfärgning med min antal färger, χ' .

Satser

$\chi \geq n_K$. (En graf kallas *perfekt* om $\chi = n_K$.)

Varje plan graf kan färgas med fyra färger.

Satser

$\chi' \geq v_{MAX}$. $\chi' \leq v_{MAX} + 1$.

(v_{MAX} är grafens maxvalens.)

χ' är v_{MAX} eller $v_{MAX} + 1$, men det är *NP*-fullständigt att avgöra vilket.

Metoder? Heuristiker. (Kommer senare.)

Billigaste uppspännande träd (MST)

Koppla ihop några datorer på billigaste sätt.

Billigaste uppspännande träd (MST)

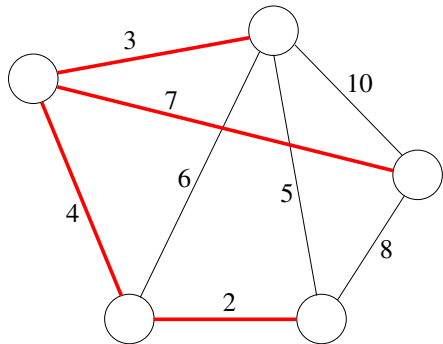
Koppla ihop några datorer på billigaste sätt.

Finn ett billigaste uppspännande träd i en given oriktad graf med bågkostnader.

Billigaste uppspännande träd (MST)

Koppla ihop några datorer på billigaste sätt.

Finn ett billigaste uppspännande träd i en given oriktad graf med bågkostnader.



Graf-baserade lösningsmetoder:

Ett uppspännande träd har $n - 1$ bågar, samt

Graf-baserade lösningsmetoder:

Ett uppspännande träd har $n - 1$ bågar, samt

- saknar cykler

Graf-baserade lösningsmetoder:

Ett uppspännande träd har $n - 1$ bågar, samt

- saknar cykler
- är sammanhängande

Graf-baserade lösningsmetoder:

Ett uppspännande träd har $n - 1$ bågar, samt

- saknar cykler
- är sammanhängande

Två metodprinciper:

Graf-baserade lösningsmetoder:

Ett uppspännande träd har $n - 1$ bågar, samt

- saknar cykler
- är sammanhängande

Två metodprinciper:

1. Ta med billigaste återstående bågen, om ingen cykel bildas (Kruskals metod).

Graf-baserade lösningsmetoder:

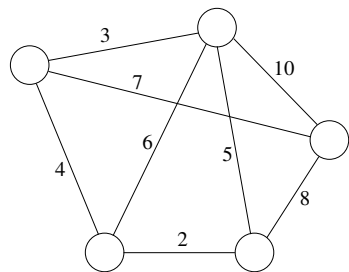
Ett uppspännande träd har $n - 1$ bågar, samt

- saknar cykler
- är sammanhängande

Två metodprinciper:

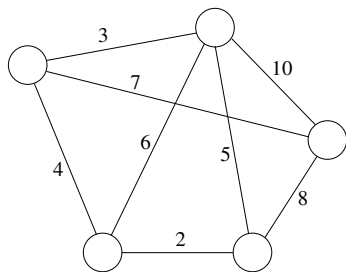
1. Ta med billigaste återstående bågen, om ingen cykel bildas (Kruskals metod).
2. Ta med billigaste bågen som utökar delträdet (Prims metod).

Kruskals metod:



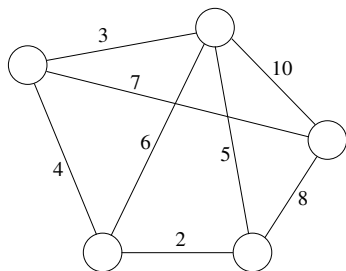
Kruskals metod:

1. Finn billigaste återstående bågen. Ta bort bågen ur listan.



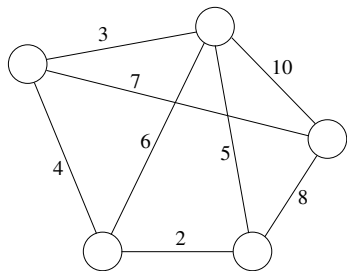
Kruskals metod:

1. Finn billigaste återstående båge. Ta bort bågen ur listan.
2. Om bågen ej bildar cykel, ta med den. (Annars släng den.)



Kruskals metod:

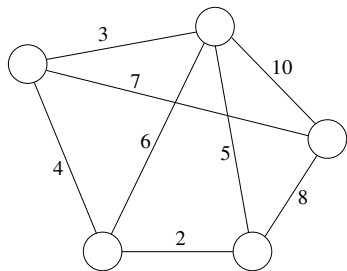
1. Finn billigaste återstående båge. Ta bort bågen ur listan.
2. Om bågen ej bildar cykel, ta med den. (Annars släng den.)
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.



Kruskals metod:

1. Finn billigaste återstående båge. Ta bort bågen ur listan.
2. Om bågen ej bildar cykel, ta med den. (Annars släng den.)
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.

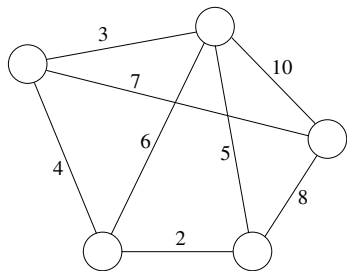
Komplexitet: $O(|B| \log |B|)$



Kruskals metod:

1. Finn billigaste återstående båge. Ta bort bågen ur listan.
2. Om bågen ej bildar cykel, ta med den. (Annars släng den.)
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.

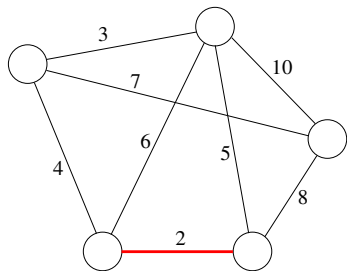
Komplexitet: $O(|B| \log |B|)$ (sortera bågarne först)



Kruskals metod:

1. Finn billigaste återstående båge. Ta bort bågen ur listan.
2. Om bågen ej bildar cykel, ta med den. (Annars släng den.)
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.

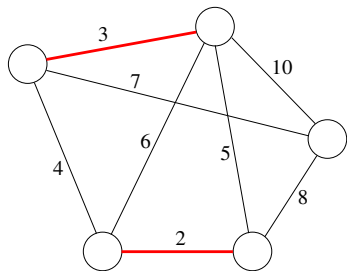
Komplexitet: $O(|B| \log |B|)$ (sortera bågarne först)



Kruskals metod:

1. Finn billigaste återstående båge. Ta bort bågen ur listan.
2. Om bågen ej bildar cykel, ta med den. (Annars släng den.)
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.

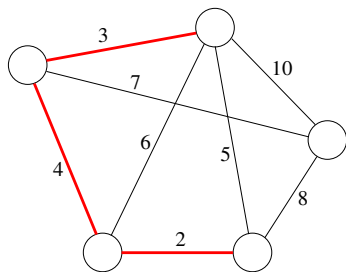
Komplexitet: $O(|B| \log |B|)$ (sortera bågarna först)



Kruskals metod:

1. Finn billigaste återstående båge. Ta bort bågen ur listan.
2. Om bågen ej bildar cykel, ta med den. (Annars släng den.)
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.

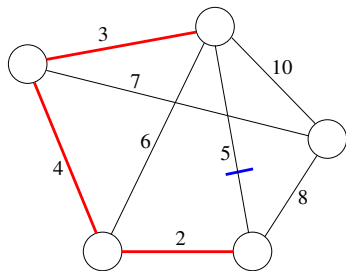
Komplexitet: $O(|B| \log |B|)$ (sortera bågarne först)



Kruskals metod:

1. Finn billigaste återstående båge. Ta bort bågen ur listan.
2. Om bågen ej bildar cykel, ta med den. (Annars släng den.)
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.

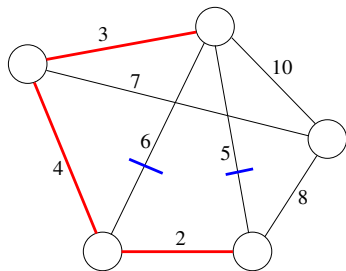
Komplexitet: $O(|B| \log |B|)$ (sortera bågarna först)



Kruskals metod:

1. Finn billigaste återstående båge. Ta bort bågen ur listan.
2. Om bågen ej bildar cykel, ta med den. (Annars släng den.)
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.

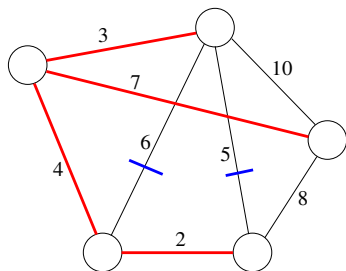
Komplexitet: $O(|B| \log |B|)$ (sortera bågarne först)



Kruskals metod:

1. Finn billigaste återstående båge. Ta bort bågen ur listan.
2. Om bågen ej bildar cykel, ta med den. (Annars släng den.)
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.

Komplexitet: $O(|B| \log |B|)$ (sortera bågarna först)



Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.

Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.

Prims metod:

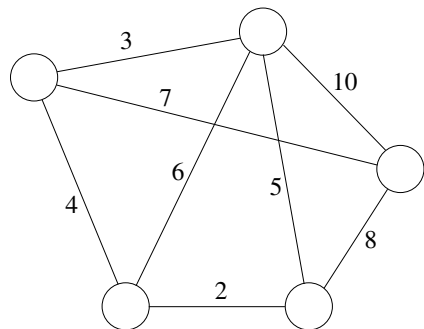
0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.
2. Ta med den och dess andra ändnod i delträdet.

Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.
2. Ta med den och dess andra ändnod i delträdet.
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.

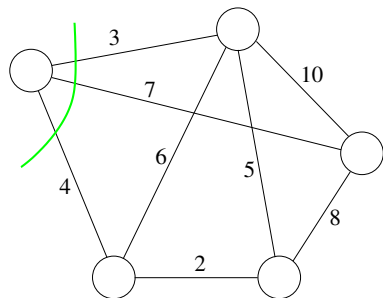
Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.
2. Ta med den och dess andra ändnod i delträdet.
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.



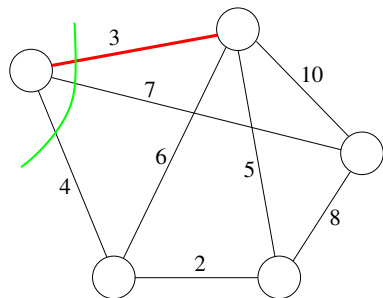
Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.
2. Ta med den och dess andra ändnod i delträdet.
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.



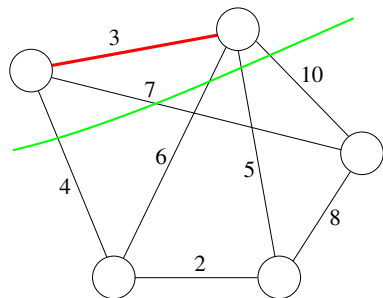
Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.
2. Ta med den och dess andra ändnod i delträdet.
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.



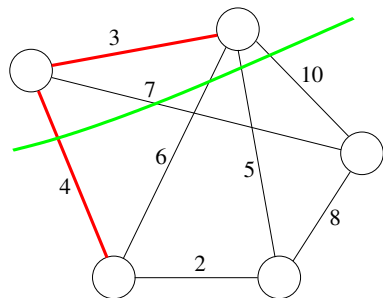
Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.
2. Ta med den och dess andra ändnod i delträdet.
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.



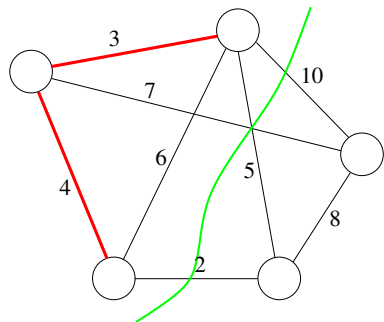
Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.
2. Ta med den och dess andra ändnod i delträdet.
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.



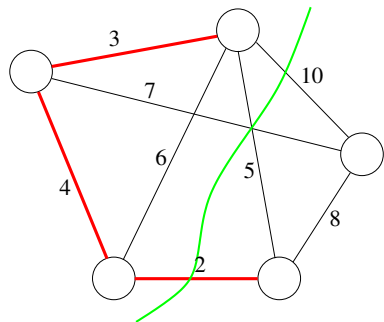
Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.
2. Ta med den och dess andra ändnod i delträdet.
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.



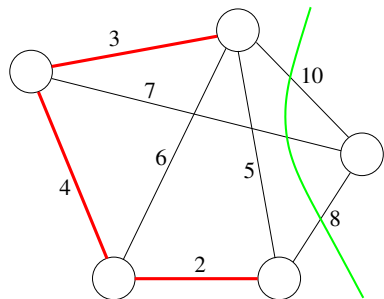
Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.
2. Ta med den och dess andra ändnod i delträdet.
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.



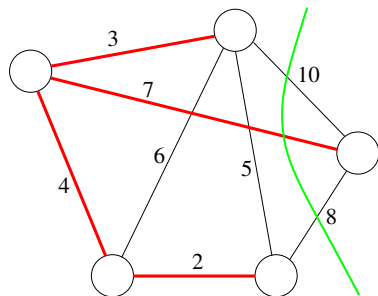
Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.
2. Ta med den och dess andra ändnod i delträdet.
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.



Prims metod:

0. Låt nod 1 vara delträdet.
1. Finn billigaste båge ut från delträdet.
2. Ta med den och dess andra ändnod i delträdet.
3. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.



Prims metod (bättre implementering)

Håll reda på trädets närmaste granne till nod i , w_i .

Prims metod (bättre implementering)

Håll reda på trädets närmaste granne till nod i , w_i .

Spara möjliga nodmärkningar.

Prims metod (bättre implementering)

Håll reda på trädets närmaste granne till nod i , w_i .

Spara möjliga nodmärkningar.

0. Låt nod 1 vara delträdet och sätt $w_i = 1$ för alla andra noder i .

Prims metod (bättre implementering)

Håll reda på trädets närmaste granne till nod i , w_i .

Spara möjliga nodmärkningar.

0. Låt nod 1 vara delträdet och sätt $w_i = 1$ för alla andra noder i .

1. Finn billigaste båge ut ur delträdet: $\min_i c_{i,w_i}$.

Prims metod (bättre implementering)

Håll reda på trädets närmaste granne till nod i , w_i .

Spara möjliga nodmärkningar.

0. Låt nod 1 vara delträdet och sätt $w_i = 1$ för alla andra noder i .
1. Finn billigaste båge ut ur delträdet: $\min_i c_{i,w_i}$.
3. Ta med bågen i delträdet.

Prims metod (bättre implementering)

Håll reda på trädets närmaste granne till nod i , w_i .

Spara möjliga nodmärkningar.

0. Låt nod 1 vara delträdet och sätt $w_i = 1$ för alla andra noder i .
1. Finn billigaste båge ut ur delträdet: $\min_i c_{i,w_i}$.
3. Ta med bågen i delträdet.
4. Uppdatera w_i via den nya bågen. (Närmare granne?)

Prims metod (bättre implementering)

Håll reda på trädets närmaste granne till nod i , w_i .

Spara möjliga nodmärkningar.

0. Låt nod 1 vara delträdet och sätt $w_i = 1$ för alla andra noder i .
1. Finn billigaste båge ut ur delträdet: $\min_i c_{i,w_i}$.
3. Ta med bågen i delträdet.
4. Uppdatera w_i via den nya bågen. (Närmare granne?)
5. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.

Prims metod (bättre implementering)

Håll reda på trädets närmaste granne till nod i , w_i .

Spara möjliga nodmärkningar.

0. Låt nod 1 vara delträdet och sätt $w_i = 1$ för alla andra noder i .

1. Finn billigaste båge ut ur delträdet: $\min_i c_{i,w_i}$.

3. Ta med bågen i delträdet.

4. Uppdatera w_i via den nya bågen. (Närmare granne?)

5. Om antal bågar är $n - 1$: Stopp. Annars gå till 1.

Komplexitet: $O(|N|^2)$

Handelsresandeproblemet (TSP)

Finn kortaste rundtur som besöker alla platser/noder.

Handelsresandeproblemet (TSP)

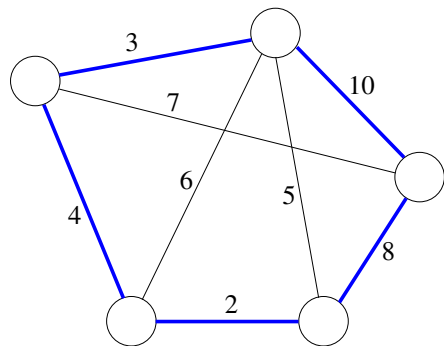
Finn kortaste rundtur som besöker alla platser/noder.

Finn en billigaste Hamiltoncykel i en given graf med bågkostnader.

Handelsresandeproblemet (TSP)

Finn kortaste rundtur som besöker alla platser/noder.

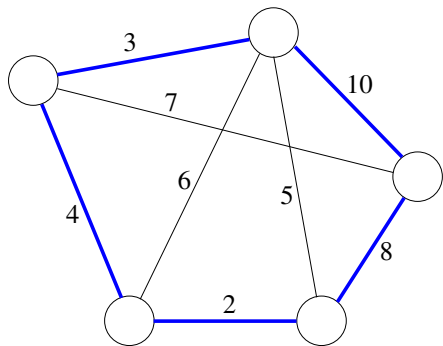
Finn en billigaste Hamiltoncykel i en given graf med bågkostnader.



Handelsresandeproblemet (TSP)

Finn kortaste rundtur som besöker alla platser/noder.

Finn en billigaste Hamiltoncykel i en given graf med bågkostnader.



Handelsresandeproblemet med återbesök (TSP_r):

Finn billigaste cykel i grafen som besöker varje nod *minst* en gång.

Handelsresandeproblemet: varianter

Specialfall: Δ TSP: Symmetrisk kostnadsmatris som uppfyller triangelolikheten:

$$c_{ij} \leq c_{ik} + c_{kj} \text{ för alla } k, i, j.$$

Handelsresandeproblemet: varianter

Specialfall: Δ TSP: Symmetrisk kostnadsmatris som uppfyller triangelolikheten:

$$c_{ij} \leq c_{ik} + c_{kj} \text{ för alla } k, i, j.$$

(Implicerar fullständig graf.)

Handelsresandeproblemet: varianter

Specialfall: Δ TSP: Symmetrisk kostnadsmatris som uppfyller triangelolikheten:

$$c_{ij} \leq c_{ik} + c_{kj} \text{ för alla } k, i, j.$$

(Implicerar fullständig graf.)

Specialfall: Δ TSPb: Symmetrisk kostnadsmatris som uppfyller den begränsade triangelolikheten:

$$c_{ij} \leq c_{ik} + c_{kj} \text{ för alla bågar som finns.}$$

Handelsresandeproblemet: varianter

Specialfall: Δ TSP: Symmetrisk kostnadsmatris som uppfyller triangelolikheten:

$$c_{ij} \leq c_{ik} + c_{kj} \text{ för alla } k, i, j.$$

(Implicerar fullständig graf.)

Specialfall: Δ TSPb: Symmetrisk kostnadsmatris som uppfyller den begränsade triangelolikheten:

$$c_{ij} \leq c_{ik} + c_{kj} \text{ för alla bågar som finns.}$$

Δ TSP har samma lösning som Δ TSPr. (Återbesök lönar sig aldrig.)

Handelsresandeproblemet: varianter

Specialfall: Δ TSP: Symmetrisk kostnadsmatris som uppfyller triangelolikheten:

$$c_{ij} \leq c_{ik} + c_{kj} \text{ för alla } k, i, j.$$

(Implicerar fullständig graf.)

Specialfall: Δ TSPb: Symmetrisk kostnadsmatris som uppfyller den begränsade triangelolikheten:

$$c_{ij} \leq c_{ik} + c_{kj} \text{ för alla bågar som finns.}$$

Δ TSP har samma lösning som Δ TSPr. (Återbesök lönar sig aldrig.)

Till varje TSP med lösning finns ett Δ TSPb som har samma optimala lösning. (Addera en konstant till alla kostnader.)

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om båge (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om båge (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om båge (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_{i \in N} x_{ij} = 1 \text{ för alla } j$$

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om båge (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_{i \in N} x_{ij} = 1 \text{ för alla } j \text{ (en in till varje nod)}$$

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om både (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_{i \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } j \quad (\text{en in till varje nod})$$

$$\sum_{j \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } i$$

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om båge (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_{i \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } j \quad (\text{en in till varje nod})$$

$$\sum_{j \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } i \quad (\text{en ut från varje nod})$$

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om både (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_{i \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } j \quad (\text{en in till varje nod})$$

$$\sum_{j \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } i \quad (\text{en ut från varje nod})$$

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 1 \quad \text{för alla } S \subset N$$

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om båge (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_{i \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } j \quad (\text{en in till varje nod})$$

$$\sum_{j \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } i \quad (\text{en ut från varje nod})$$

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 1 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{sammanhängande})$$

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om båge (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_{i \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } j \quad (\text{en in till varje nod})$$

$$\sum_{j \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } i \quad (\text{en ut från varje nod})$$

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 1 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{sammanhängande})$$

$$x_{ij} \in \{0, 1\} \quad \text{för alla } (i, j) \in B$$

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om båge (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_{i \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } j \quad (\text{en in till varje nod})$$

$$\sum_{j \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } i \quad (\text{en ut från varje nod})$$

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 1 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{sammanhängande})$$

$$x_{ij} \in \{0, 1\} \quad \text{för alla } (i, j) \in B$$

eller

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in S} x_{ij} \leq |S| - 1 \quad \text{för alla } S \subset N$$

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om båge (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_{i \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } j \quad (\text{en in till varje nod})$$

$$\sum_{j \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } i \quad (\text{en ut från varje nod})$$

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 1 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{sammanhängande})$$

$$x_{ij} \in \{0, 1\} \quad \text{för alla } (i, j) \in B$$

eller

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in S} x_{ij} \leq |S| - 1 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{inga småcykler})$$

Heltalsformulering av TSP, riktad graf

Variabeldefinition:

$x_{ij} = 1$ om båge (i, j) ingår i cykeln, 0 om inte.

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_{i \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } j \quad (\text{en in till varje nod})$$

$$\sum_{j \in N} x_{ij} = 1 \quad \text{för alla } i \quad (\text{en ut från varje nod})$$

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 1 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{sammanhängande})$$

$$x_{ij} \in \{0, 1\} \quad \text{för alla } (i, j) \in B$$

eller

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in S} x_{ij} \leq |S| - 1 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{inga småcykler}) \quad (\text{ej TSPr})$$

TSP, oriktad graf

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

TSP, oriktad graf

$$\begin{aligned} \min \quad & \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij} \\ & \sum_{i \in N} x_{ij} = 2 \quad \text{för alla } j \end{aligned}$$

TSP, oriktad graf

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$
$$\sum_{i \in N} x_{ij} = 2 \quad \text{för alla } j \quad (\text{valens två})$$

TSP, oriktad graf

$$\begin{aligned} \min \quad & \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij} \\ & \sum_{i \in N} x_{ij} = 2 \quad \text{för alla } j \quad (\text{valens två}) \\ & \sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 2 \quad \text{för alla } S \subset N \end{aligned}$$

TSP, oriktad graf

$$\min \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij}$$

$$\sum_{i \in N} x_{ij} = 2 \quad \text{för alla } j \quad (\text{valens två})$$

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 2 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{sammanhängande})$$

TSP, oriktad graf

$$\begin{aligned} \min \quad & \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij} \\ & \sum_{i \in N} x_{ij} = 2 \quad \text{för alla } j \quad (\text{valens två}) \\ & \sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 2 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{sammanhängande}) \\ & x_{ij} \in \{0, 1\} \quad \text{för alla } (i, j) \in B \end{aligned}$$

TSP, oriktad graf

$$\begin{aligned} \min \quad & \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij} \\ & \sum_{i \in N} x_{ij} = 2 \quad \text{för alla } j \quad (\text{valens två}) \\ & \sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 2 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{sammanhängande}) \\ & x_{ij} \in \{0, 1\} \quad \text{för alla } (i, j) \in B \end{aligned}$$

För TSP: Ta bort första bivillkoren.

TSP, oriktad graf

$$\begin{aligned} \min \quad & \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij} \\ & \sum_{i \in N} x_{ij} = 2 \quad \text{för alla } j \quad (\text{valens två}) \\ & \sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 2 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{sammanhängande}) \\ & x_{ij} \in \{0, 1\} \quad \text{för alla } (i, j) \in B \end{aligned}$$

För TSPr: Ta bort första bivillkoren.

Alternativ (ej för TSPr):

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in S} x_{ij} \leq |S| - 1 \quad \text{för alla } S \subset N$$

TSP, oriktad graf

$$\begin{aligned} \min \quad & \sum_{(i,j) \in B} c_{ij} x_{ij} \\ & \sum_{i \in N} x_{ij} = 2 \quad \text{för alla } j \quad (\text{valens två}) \\ & \sum_{i \in S} \sum_{j \in N \setminus S} x_{ij} \geq 2 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{sammanhängande}) \\ & x_{ij} \in \{0, 1\} \quad \text{för alla } (i, j) \in B \end{aligned}$$

För TSP_{Pr}: Ta bort första bivillkoren.

Alternativ (ej för TSP_{Pr}):

$$\sum_{i \in S} \sum_{j \in S} x_{ij} \leq |S| - 1 \quad \text{för alla } S \subset N \quad (\text{inga småcykler})$$

Relaxation av TSP: 1-träd

Billigaste 1-träd: Ett MST för noderna $\{2, 3, \dots, n\}$, plus de två billigaste bågarna som ansluter till nod 1.

Relaxation av TSP: 1-träd

Billigaste 1-träd: Ett MST för noderna $\{2, 3, \dots, n\}$, plus de två billigaste bågarna som ansluter till nod 1.

(Alltså inte ett träd.)

Relaxation av TSP: 1-träd

Billigaste 1-träd: Ett MST för noderna $\{2, 3, \dots, n\}$, plus de två billigaste bågarna som ansluter till nod 1.

(Alltså inte ett träd.)

Rätt antal bågar.

Relaxation av TSP: 1-träd

Billigaste 1-träd: Ett MST för noderna $\{2, 3, \dots, n\}$, plus de två billigaste bågarna som ansluter till nod 1.

(Alltså inte ett träd.)

Rätt antal bågar.

Nod 1 får valens 2, men andra noder kan ha fel valens.

Relaxation av TSP: 1-träd

Billigaste 1-träd: Ett MST för noderna $\{2, 3, \dots, n\}$, plus de två billigaste bågarna som ansluter till nod 1.

(Alltså inte ett träd.)

Rätt antal bågar.

Nod 1 får valens 2, men andra noder kan ha fel valens.

En cykel (som kan vara för liten) bildas genom nod 1.

Relaxation av TSP: 1-träd

Billigaste 1-träd: Ett MST för noderna $\{2, 3, \dots, n\}$, plus de två billigaste bågarna som ansluter till nod 1.

(Alltså inte ett träd.)

Rätt antal bågar.

Nod 1 får valens 2, men andra noder kan ha fel valens.

En cykel (som kan vara för liten) bildas genom nod 1.

Lika lätt att hitta billigaste 1-träd som MST.

Relaxation av TSP: 1-träd

Billigaste 1-träd: Ett MST för noderna $\{2, 3, \dots, n\}$, plus de två billigaste bågarna som ansluter till nod 1.

(Alltså inte ett träd.)

Rätt antal bågar.

Nod 1 får valens 2, men andra noder kan ha fel valens.

En cykel (som kan vara för liten) bildas genom nod 1.

Lika lätt att hitta billigaste 1-träd som MST.

Relaxation: Ger undre gräns/optimistisk uppskattning.

Relaxation av TSP: 1-träd

Billigaste 1-träd: Ett MST för noderna $\{2, 3, \dots, n\}$, plus de två billigaste bågarna som ansluter till nod 1.

(Alltså inte ett träd.)

Rätt antal bågar.

Nod 1 får valens 2, men andra noder kan ha fel valens.

En cykel (som kan vara för liten) bildas genom nod 1.

Lika lätt att hitta billigaste 1-träd som MST.

Relaxation: Ger undre gräns/optimistisk uppskattning.

Ett 1-träd är en Hamiltoncykel om varje nods valens är lika med två.

Relaxation av TSP: 1-träd

Billigaste 1-träd: Ett MST för noderna $\{2, 3, \dots, n\}$, plus de två billigaste bågarna som ansluter till nod 1.

(Alltså inte ett träd.)

Rätt antal bågar.

Nod 1 får valens 2, men andra noder kan ha fel valens.

En cykel (som kan vara för liten) bildas genom nod 1.

Lika lätt att hitta billigaste 1-träd som MST.

Relaxation: Ger undre gräns/optimistisk uppskattning.

Ett 1-träd är en Hamiltoncykel om varje nods valens är lika med två.

Om billigaste 1-träd är en Hamiltoncykel, är turen optimal.

Förbättring av 1-träd

Nodstraff:

Förbättring av 1-träd

Nodstraff:

Addition av konstant till c för alla bågar som ansluter till en nod ändrar ej optimal handelsresandetur.

Förbättring av 1-träd

Nodstraff:

Addition av konstant till c för alla bågar som ansluter till en nod ändrar ej optimal handelsresandetur.

Alla tillåtna lösningar blir $2c$ dyrare.

Förbättring av 1-träd

Nodstraff:

Addition av konstant till c för alla bågar som ansluter till en nod ändrar ej optimal handelsresandetur.

Alla tillåtna lösningar blir $2c$ dyrare.

- 1 Finn billigaste 1-träd.

Förbättring av 1-träd

Nodstraff:

Addition av konstant till c för alla bågar som ansluter till en nod ändrar ej optimal handelsresandetur.

Alla tillåtna lösningar blir $2c$ dyrare.

- 1 Finn billigaste 1-träd.
- 2 Stopp om Hamiltoncykel fås. Optimum.

Förbättring av 1-träd

Nodstraff:

Addition av konstant till c för alla bågar som ansluter till en nod ändrar ej optimal handelsresandetur.

Alla tillåtna lösningar blir $2c$ dyrare.

- 1 Finn billigaste 1-träd.
- 2 Stopp om Hamiltoncykel fås. Optimum.
- 3 Välj en nod med för hög valens. Öka kostnaderna för alla bågar som ansluter till noden med t.ex. 1.

Förbättring av 1-träd

Nodstraff:

Addition av konstant till c för alla bågar som ansluter till en nod ändrar ej optimal handelsresandetur.

Alla tillåtna lösningar blir $2c$ dyrare.

- 1 Finn billigaste 1-träd.
- 2 Stopp om Hamiltoncykel fås. Optimum.
- 3 Välj en nod med för hög valens. Öka kostnaderna för alla bågar som ansluter till noden med t.ex. 1.
- 4 Gå till 1.

Förbättring av 1-träd

Nodstraff:

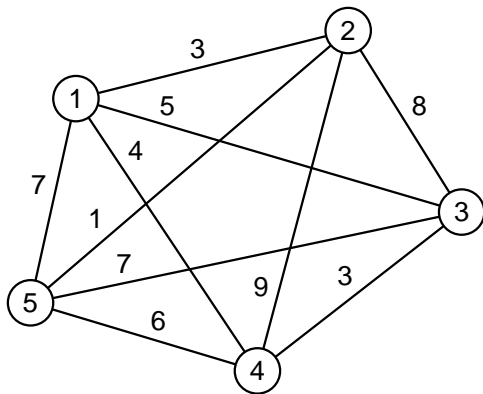
Addition av konstant till c för alla bågar som ansluter till en nod ändrar ej optimal handelsresandetur.

Alla tillåtna lösningar blir $2c$ dyrare.

- 1 Finn billigaste 1-träd.
- 2 Stopp om Hamiltoncykel fås. Optimum.
- 3 Välj en nod med för hög valens. Öka kostnaderna för alla bågar som ansluter till noden med t.ex. 1.
- 4 Gå till 1.

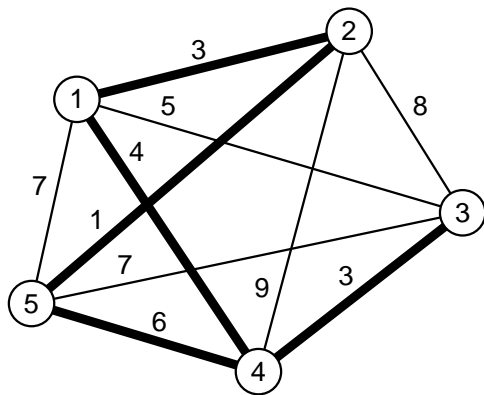
Heuristik: Försök få en tillåten lösning genom att flytta en ändnod för enstaka bågar, från noder med för hög valens till noder med för låg.

Exempel: 1-träd



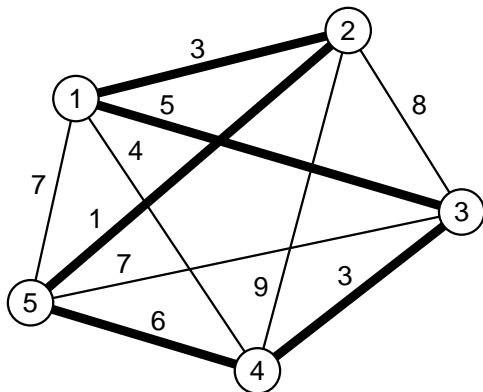
Graf.

Exempel: 1-träd



Billigaste 1-träd. Kostnad: 17. Undre gräns: 17.

Exempel: 1-träd



Flytta en båge. En handelsresandetur. Kostnad: 18. Övre gräns: 18.
 $17 \leq v^* \leq 18$.

TSP: LP-relaxation

LP-relaxationen samt relaxation av sammanhängandekrav:

TSP: LP-relaxation

LP-relaxationen samt relaxation av sammanhängandekrav:

Kan ge lösningsgraf (där $x_{ij} > 0$) som ej är sammanhängande.

TSP: LP-relaxation

LP-relaxationen samt relaxation av sammanhängandekrav:

Kan ge lösningsgraf (där $x_{ij} > 0$) som ej är sammanhängande.

Lägg till det bivillkor som ej uppfylls.

TSP: LP-relaxation

LP-relaxationen samt relaxation av sammanhängandekrav:

Kan ge lösningsgraf (där $x_{ij} > 0$) som ej är sammanhängande.

Lägg till det bivillkor som ej uppfylls.

- 1 Lös LP-relaxationen.

TSP: LP-relaxation

LP-relaxationen samt relaxation av sammanhängandekrav:

Kan ge lösningsgraf (där $x_{ij} > 0$) som ej är sammanhängande.

Lägg till det bivillkor som ej uppfylls.

- 1 Lös LP-relaxationen.
- 2 Identifiera en nodmängd S som ej är sammanhängande med övriga noder.

TSP: LP-relaxation

LP-relaxationen samt relaxation av sammanhängandekrav:

Kan ge lösningsgraf (där $x_{ij} > 0$) som ej är sammanhängande.

Lägg till det bivillkor som ej uppfylls.

- 1 Lös LP-relaxationen.
- 2 Identifiera en nodmängd S som ej är sammanhängande med övriga noder.
- 3 Lägg till bivillkoret att minst två bågar ska gå ut från S och lös om LP-relaxationen.

TSP: LP-relaxation

LP-relaxationen samt relaxation av sammanhängandekrav:

Kan ge lösningsgraf (där $x_{ij} > 0$) som ej är sammanhängande.

Lägg till det bivillkor som ej uppfylls.

- 1 Lös LP-relaxationen.
- 2 Identifiera en nodmängd S som ej är sammanhängande med övriga noder.
- 3 Lägg till bivillkoret att minst två bågar ska gå ut från S och lös om LP-relaxationen.
- 4 Om lösningen inte är sammanhängande, gå till 2.

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|-----|--------------------------------|-----------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|-----|--------------------------------|-----------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|-----|--------------------------------|------------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |
| 1975 | 100 | Camerini, Fratta och Maffioli | $9.3 * 10^{155}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|-----|--------------------------------|------------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |
| 1975 | 100 | Camerini, Fratta och Maffioli | $9.3 * 10^{155}$ |
| 1977 | 120 | Grötschel | $5.6 * 10^{196}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|-----|--------------------------------|------------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |
| 1975 | 100 | Camerini, Fratta och Maffioli | $9.3 * 10^{155}$ |
| 1977 | 120 | Grötschel | $5.6 * 10^{196}$ |
| 1980 | 318 | Crowder och Padberg | $2.1 * 10^{659}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|-----|--------------------------------|-------------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |
| 1975 | 100 | Camerini, Fratta och Maffioli | $9.3 * 10^{155}$ |
| 1977 | 120 | Grötschel | $5.6 * 10^{196}$ |
| 1980 | 318 | Crowder och Padberg | $2.1 * 10^{659}$ |
| 1987 | 532 | Padberg och Rinaldi | $1.5 * 10^{1218}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|-----|--------------------------------|-------------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |
| 1975 | 100 | Camerini, Fratta och Maffioli | $9.3 * 10^{155}$ |
| 1977 | 120 | Grötschel | $5.6 * 10^{196}$ |
| 1980 | 318 | Crowder och Padberg | $2.1 * 10^{659}$ |
| 1987 | 532 | Padberg och Rinaldi | $1.5 * 10^{1218}$ |
| 1987 | 666 | Grötschel och Holland | $1.5 * 10^{1590}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|------|--------------------------------|-------------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |
| 1975 | 100 | Camerini, Fratta och Maffioli | $9.3 * 10^{155}$ |
| 1977 | 120 | Grötschel | $5.6 * 10^{196}$ |
| 1980 | 318 | Crowder och Padberg | $2.1 * 10^{659}$ |
| 1987 | 532 | Padberg och Rinaldi | $1.5 * 10^{1218}$ |
| 1987 | 666 | Grötschel och Holland | $1.5 * 10^{1590}$ |
| 1987 | 2392 | Padberg och Rinaldi | $7.5 * 10^{7041}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|------|------------------------------------|--------------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |
| 1975 | 100 | Camerini, Fratta och Maffioli | $9.3 * 10^{155}$ |
| 1977 | 120 | Grötschel | $5.6 * 10^{196}$ |
| 1980 | 318 | Crowder och Padberg | $2.1 * 10^{659}$ |
| 1987 | 532 | Padberg och Rinaldi | $1.5 * 10^{1218}$ |
| 1987 | 666 | Grötschel och Holland | $1.5 * 10^{1590}$ |
| 1987 | 2392 | Padberg och Rinaldi | $7.5 * 10^{7041}$ |
| 1994 | 7397 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $2.5 * 10^{25405}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|-------|------------------------------------|--------------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |
| 1975 | 100 | Camerini, Fratta och Maffioli | $9.3 * 10^{155}$ |
| 1977 | 120 | Grötschel | $5.6 * 10^{196}$ |
| 1980 | 318 | Crowder och Padberg | $2.1 * 10^{659}$ |
| 1987 | 532 | Padberg och Rinaldi | $1.5 * 10^{1218}$ |
| 1987 | 666 | Grötschel och Holland | $1.5 * 10^{1590}$ |
| 1987 | 2392 | Padberg och Rinaldi | $7.5 * 10^{7041}$ |
| 1994 | 7397 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $2.5 * 10^{25405}$ |
| 1998 | 13509 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $1.1 * 10^{49932}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|-------|------------------------------------|--------------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |
| 1975 | 100 | Camerini, Fratta och Maffioli | $9.3 * 10^{155}$ |
| 1977 | 120 | Grötschel | $5.6 * 10^{196}$ |
| 1980 | 318 | Crowder och Padberg | $2.1 * 10^{659}$ |
| 1987 | 532 | Padberg och Rinaldi | $1.5 * 10^{1218}$ |
| 1987 | 666 | Grötschel och Holland | $1.5 * 10^{1590}$ |
| 1987 | 2392 | Padberg och Rinaldi | $7.5 * 10^{7041}$ |
| 1994 | 7397 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $2.5 * 10^{25405}$ |
| 1998 | 13509 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $1.1 * 10^{49932}$ |
| 2001 | 15112 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $1.4 * 10^{56593}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|-------|------------------------------------|--------------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |
| 1975 | 100 | Camerini, Fratta och Maffioli | $9.3 * 10^{155}$ |
| 1977 | 120 | Grötschel | $5.6 * 10^{196}$ |
| 1980 | 318 | Crowder och Padberg | $2.1 * 10^{659}$ |
| 1987 | 532 | Padberg och Rinaldi | $1.5 * 10^{1218}$ |
| 1987 | 666 | Grötschel och Holland | $1.5 * 10^{1590}$ |
| 1987 | 2392 | Padberg och Rinaldi | $7.5 * 10^{7041}$ |
| 1994 | 7397 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $2.5 * 10^{25405}$ |
| 1998 | 13509 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $1.1 * 10^{49932}$ |
| 2001 | 15112 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $1.4 * 10^{56593}$ |
| 2004 | 24978 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $3.9 * 10^{98992}$ |

TSP: De största som lösts till optimalitet

| År | n | Forskare | Turer |
|------|-------|---|---------------------|
| 1954 | 49 | Dantzig, Fulkerson och Johnson | $1.2 * 10^{61}$ |
| 1971 | 64 | Held och Karp | $2.0 * 10^{87}$ |
| 1975 | 100 | Camerini, Fratta och Maffioli | $9.3 * 10^{155}$ |
| 1977 | 120 | Grötschel | $5.6 * 10^{196}$ |
| 1980 | 318 | Crowder och Padberg | $2.1 * 10^{659}$ |
| 1987 | 532 | Padberg och Rinaldi | $1.5 * 10^{1218}$ |
| 1987 | 666 | Grötschel och Holland | $1.5 * 10^{1590}$ |
| 1987 | 2392 | Padberg och Rinaldi | $7.5 * 10^{7041}$ |
| 1994 | 7397 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $2.5 * 10^{25405}$ |
| 1998 | 13509 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $1.1 * 10^{49932}$ |
| 2001 | 15112 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $1.4 * 10^{56593}$ |
| 2004 | 24978 | Applegate, Bixby, Chvatal och Cook | $3.9 * 10^{98992}$ |
| 2006 | 85900 | Applegate, Bixby, Chvatal, Cook, Espinoza, Goycoolea och Helsgaun | $1.1 * 10^{386522}$ |

TSP: 49 noder

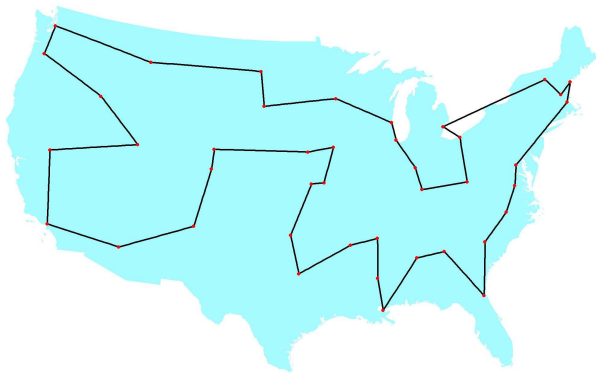


Bild: <http://www.tsp.gatech.edu>

TSP: 532 noder

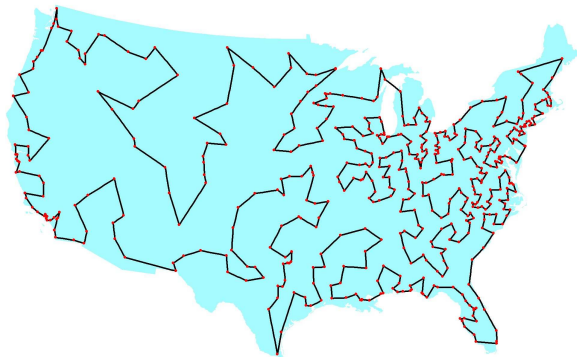


Bild: <http://www.tsp.gatech.edu>

TSP: 666 noder

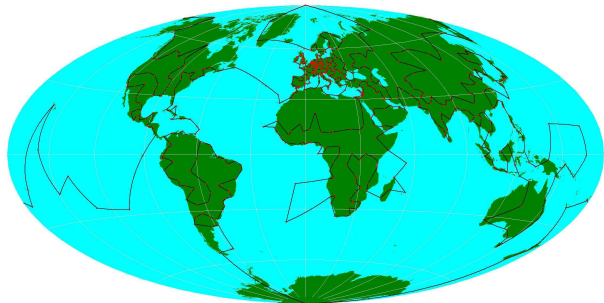


Bild: <http://www.tsp.gatech.edu>

TSP: 15112 noder

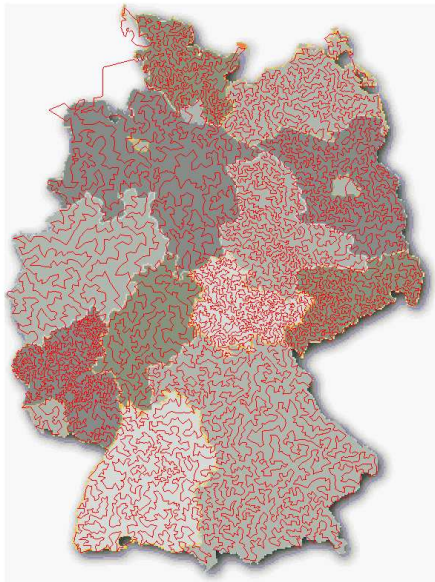


Bild: <http://www.tsp.gatech.edu>

TSP: 24978 noder

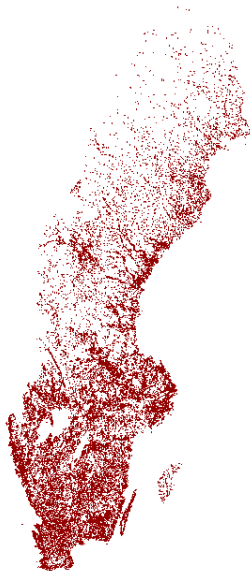


Bild: <http://www.tsp.gatech.edu>

TSP: Sverige, optimallosningen

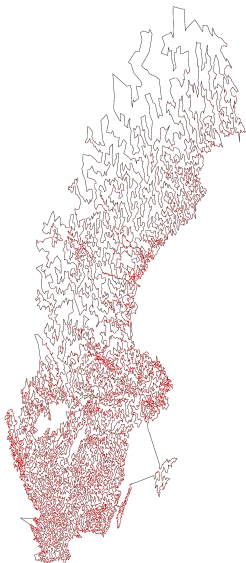


Bild: <http://www.tsp.gatech.edu>

TSP: Sverige, optimal lösningen

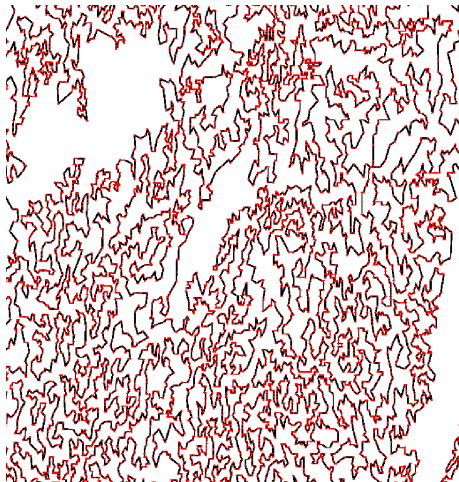


Bild: <http://www.tsp.gatech.edu>

Tur: 85900 noder

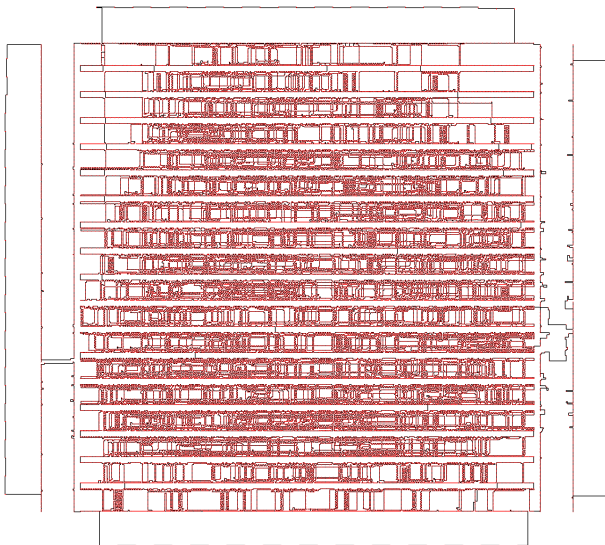


Bild: <http://www.tsp.gatech.edu>

Framsteg med Sverige-exemplet

| Datum | Tur (Övre gräns) | Undre gräns | Relativt gap |
|--------|------------------|-------------|--------------|
| 010824 | 855 683 | | |

Framsteg med Sverige-exemplet

| Datum | Tur (Övre gräns) | Undre gräns | Relativt gap |
|--------|------------------|-------------|--------------|
| 010824 | 855 683 | | |
| 010826 | | 855 331 | 0.041% |

Framsteg med Sverige-exemplet

| Datum | Tur (Övre gräns) | Undre gräns | Relativt gap |
|--------|------------------|-------------|--------------|
| 010824 | 855 683 | | |
| 010826 | | 855 331 | 0.041% |
| 010904 | 855 618 | | 0.034% |

Framsteg med Sverige-exemplet

| Datum | Tur (Övre gräns) | Undre gräns | Relativt gap |
|--------|------------------|-------------|--------------|
| 010824 | 855 683 | | |
| 010826 | | 855 331 | 0.041% |
| 010904 | 855 618 | | 0.034% |
| 010920 | 855 612 | | 0.033% |

Framsteg med Sverige-exemplet

| Datum | Tur (Övre gräns) | Undre gräns | Relativt gap |
|--------|------------------|-------------|--------------|
| 010824 | 855 683 | | |
| 010826 | | 855 331 | 0.041% |
| 010904 | 855 618 | | 0.034% |
| 010920 | 855 612 | | 0.033% |
| 010930 | 855 610 | | 0.033% |

Framsteg med Sverige-exemplet

| Datum | Tur (Övre gräns) | Undre gräns | Relativt gap |
|--------|------------------|-------------|--------------|
| 010824 | 855 683 | | |
| 010826 | | 855 331 | 0.041% |
| 010904 | 855 618 | | 0.034% |
| 010920 | 855 612 | | 0.033% |
| 010930 | 855 610 | | 0.033% |
| 030316 | 855 602 | | 0.032% |

Framsteg med Sverige-exemplet

| Datum | Tur (Övre gräns) | Undre gräns | Relativt gap |
|--------|------------------|-------------|--------------|
| 010824 | 855 683 | | |
| 010826 | | 855 331 | 0.041% |
| 010904 | 855 618 | | 0.034% |
| 010920 | 855 612 | | 0.033% |
| 010930 | 855 610 | | 0.033% |
| 030316 | 855 602 | | 0.032% |
| 030318 | 855 597 | | 0.031% |

Framsteg med Sverige-exemplet

| Datum | Tur (Övre gräns) | Undre gräns | Relativt gap |
|--------|------------------|-------------|--------------|
| 010824 | 855 683 | | |
| 010826 | | 855 331 | 0.041% |
| 010904 | 855 618 | | 0.034% |
| 010920 | 855 612 | | 0.033% |
| 010930 | 855 610 | | 0.033% |
| 030316 | 855 602 | | 0.032% |
| 030318 | 855 597 | | 0.031% |
| 030324 | | 855 493 | 0.012% |

Framsteg med Sverige-exemplet

| Datum | Tur (Övre gräns) | Undre gräns | Relativt gap |
|--------|------------------|-------------|--------------|
| 010824 | 855 683 | | |
| 010826 | | 855 331 | 0.041% |
| 010904 | 855 618 | | 0.034% |
| 010920 | 855 612 | | 0.033% |
| 010930 | 855 610 | | 0.033% |
| 030316 | 855 602 | | 0.032% |
| 030318 | 855 597 | | 0.031% |
| 030324 | | 855 493 | 0.012% |
| 030602 | | 855 528 | 0.009% |

Framsteg med Sverige-exemplet

| Datum | Tur (Övre gräns) | Undre gräns | Relativt gap |
|--------|------------------|-------------|--------------|
| 010824 | 855 683 | | |
| 010826 | | 855 331 | 0.041% |
| 010904 | 855 618 | | 0.034% |
| 010920 | 855 612 | | 0.033% |
| 010930 | 855 610 | | 0.033% |
| 030316 | 855 602 | | 0.032% |
| 030318 | 855 597 | | 0.031% |
| 030324 | | 855 493 | 0.012% |
| 030602 | | 855 528 | 0.009% |
| 040520 | | 855 597 | 0 |

Tillåtna lösningar till 85900 noders-exemplet

| Datum | Kostnad | Vem |
|--------|-------------|------------------|
| 910607 | 142 514 146 | David Johnson |
| 960329 | 142 487 006 | Concorde |
| 970923 | 142 482 068 | Concorde |
| 981014 | 142 416 327 | Keld Helsgaun |
| 991022 | 142 409 553 | Concorde |
| 010618 | 142 406 493 | Keld Helsgaun |
| 010627 | 142 405 532 | Keld Helsgaun |
| 010831 | 142 395 130 | Concorde |
| 011214 | 142 393 738 | Keld Helsgaun |
| 020915 | 142 385 237 | Hisao Tamaki |
| 021212 | 142 383 704 | Keld Helsgaun |
| 030319 | 142 383 467 | Nguyen Dinh Hung |
| 030428 | 142 383 189 | Keld Helsgaun |
| 031223 | 142 383 011 | Keld Helsgaun |
| 040502 | 142 382 641 | Keld Helsgaun |

Steinerträdsproblemet

Givet: Graf $G = (N, E)$, en nodmängd $N' \subset N$ och bågkostnader c .

Steinerträdsproblemet

Givet: Graf $G = (N, E)$, en nodmängd $N' \subset N$ och bågkostnader c .

Ett Steinerträd *måste* omfatta samtliga noder i N' men *får* också omfatta noder i $N \setminus N'$.

Steinerträdsproblemet

Givet: Graf $G = (N, E)$, en nodmängd $N' \subset N$ och bågkostnader c .

Ett Steinerträd *måste* omfatta samtliga noder i N' men *får* också omfatta noder i $N \setminus N'$.

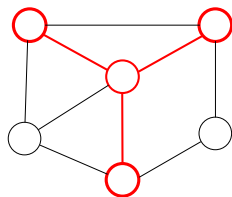
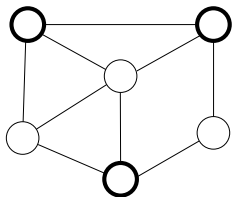
Steinerträdsproblemet: Finn ett Steinerträd med minimal kostnad.

Steinerträdsproblemet

Givet: Graf $G = (N, E)$, en nodmängd $N' \subset N$ och bågkostnader c .

Ett Steinerträd *måste* omfatta samtliga noder i N' men *får* också omfatta noder i $N \setminus N'$.

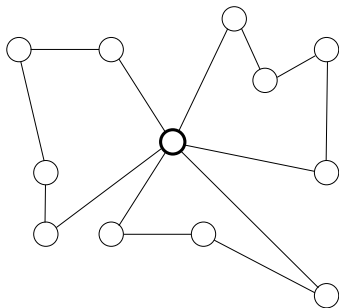
Steinerträdsproblemet: Finn ett Steinerträd med minimal kostnad.



Mittennoden behöver inte vara med, men det kan bli billigare att ta med den.

Ruttplaneringsproblemet

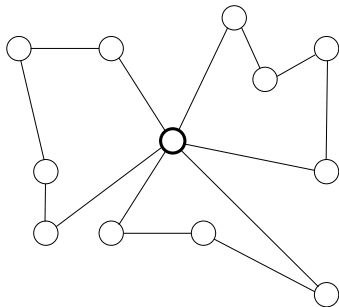
Ett antal lastbilar skall köra ut varor till ett antal kunder. Varje lastbil startar i en depå, kör runt till några kunder och levererar varor och återvänder till depån. Lastbilarna har begränsad lastkapacitet och kunderna given efterfrågan.



Varje lastbil kör en handelsresandetur i en mängd noder som ska bestämmas. Samtliga noder skall täckas av någon tur.

Ruttplaneringsproblemet

Ett antal lastbilar skall köra ut varor till ett antal kunder. Varje lastbil startar i en depå, kör runt till några kunder och levererar varor och återvänder till depån. Lastbilarna har begränsad lastkapacitet och kunderna given efterfrågan.

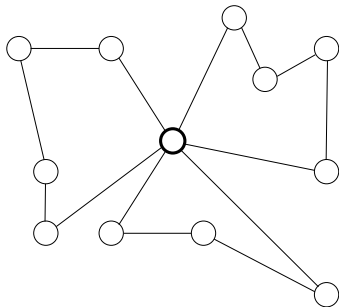


Varje lastbil kör en handelsresandetur i en mängd noder som ska bestämmas. Samtliga noder skall täckas av någon tur.

Målfunktion: Minimera kostnaden

Ruttplaneringsproblemet

Ett antal lastbilar skall köra ut varor till ett antal kunder. Varje lastbil startar i en depå, kör runt till några kunder och levererar varor och återvänder till depån. Lastbilarna har begränsad lastkapacitet och kunderna given efterfrågan.

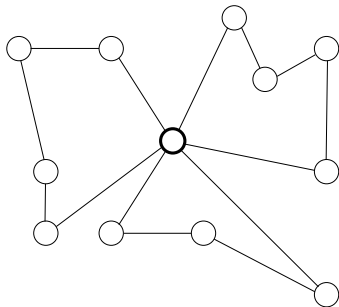


Varje lastbil kör en handelsresandetur i en mängd noder som ska bestämmas. Samtliga noder skall täckas av någon tur.

Målfunktion: Minimera kostnaden eller avgasutsläppen

Ruttplaneringsproblemet

Ett antal lastbilar skall köra ut varor till ett antal kunder. Varje lastbil startar i en depå, kör runt till några kunder och levererar varor och återvänder till depån. Lastbilarna har begränsad lastkapacitet och kunderna given efterfrågan.



Varje lastbil kör en handelsresandetur i en mängd noder som ska bestämmas. Samtliga noder skall täckas av någon tur.

Målfunktion: Minimera kostnaden eller avgasutsläppen eller en kombination av dem.

Matchningsproblemet

Exempel: Bilda en graf där noder är personer och en båge mellan två noder visar att personerna kan samarbeta.

Matchningsproblemet

Exempel: Bilda en graf där noder är personer och en båge mellan två noder visar att personerna kan samarbeta.

Bilda så många par som möjligt.

Matchningsproblemet

Exempel: Bilda en graf där noder är personer och en båge mellan två noder visar att personerna kan samarbeta.

Bilda så många par som möjligt.

Matchning: högst en av bågarna ansluter till någon nod.

Matchningsproblemet

Exempel: Bilda en graf där noder är personer och en båge mellan två noder visar att personerna kan samarbeta.

Bilda så många par som möjligt.

Matching: högst en av bågarne ansluter till någon nod.

$$\max \sum_i \sum_j c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_j (x_{ij} + x_{ji}) \leq 1 \quad \text{för alla } i$$

$$x_{ij} \in \{0, 1\} \quad \text{för alla } i, j$$

Matchningsproblemet

Exempel: Bilda en graf där noder är personer och en båge mellan två noder visar att personerna kan samarbeta.

Bilda så många par som möjligt.

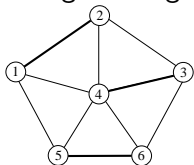
Matching: högst en av bågarne ansluter till någon nod.

$$\max \sum_i \sum_j c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då } \sum_j (x_{ij} + x_{ji}) \leq 1 \quad \text{för alla } i$$

$$x_{ij} \in \{0, 1\} \quad \text{för alla } i, j$$

Perfekt matchning: samtliga noder har valens ett.



Matchningsproblemet

Alternerande väg: Varannan båge ingår i matchningen.

Matchningsproblemet

Alternerande väg: Varannan båge ingår i matchningen.

Utökande väg: Första och sista bågen ingår ej i matchningen.

Matchningsproblemet

Alternerande väg: Varannan båge ingår i matchningen.

Utökande väg: Första och sista bågen ingår ej i matchningen.

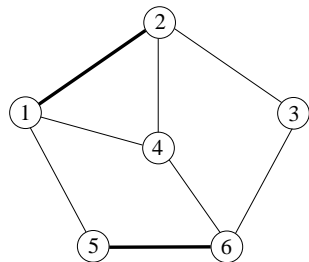
Metod: Byt matchad mot omatchad längs en utökande väg.

Matchningsproblemet

Alternerande väg: Varannan båge ingår i matchningen.

Utökande väg: Första och sista bågen ingår ej i matchningen.

Metod: Byt matchad mot omatchad längs en utökande väg.

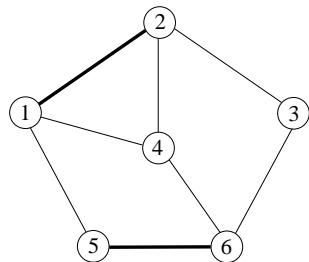


Matchningsproblemet

Alternerande väg: Varannan båge ingår i matchningen.

Utökande väg: Första och sista bågen ingår ej i matchningen.

Metod: Byt matchad mot omatchad längs en utökande väg.



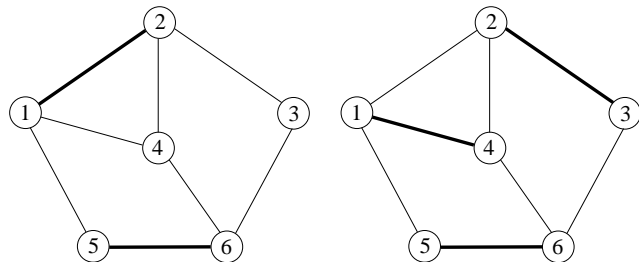
Utökande väg: 4 - 1 - 2 - 3, ger maximal matchning.

Matchningsproblemet

Alternerande väg: Varannan båge ingår i matchningen.

Utökande väg: Första och sista bågen ingår ej i matchningen.

Metod: Byt matchad mot omatchad längs en utökande väg.



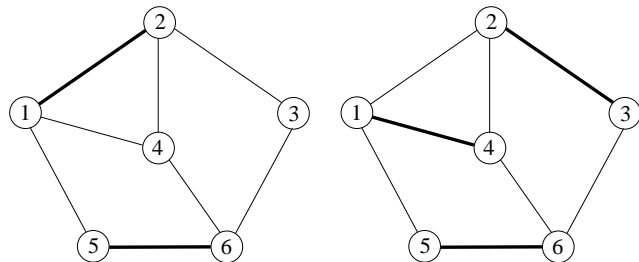
Utökande väg: 4 - 1 - 2 - 3, ger maximal matchning.

Matchningsproblemet

Alternerande väg: Varannan båge ingår i matchningen.

Utökande väg: Första och sista bågen ingår ej i matchningen.

Metod: Byt matchad mot omatchad längs en utökande väg.



Utökande väg: 4 - 1 - 2 - 3, ger maximal matchning.

Sats (Berge 1957)

En matchning är maximal om och endast om det inte finns någon utökande väg.

Kinesiska brevbärarproblemet

Kinesiska brevbärarproblemet

En *brevbärartur* är en tur som använder varje båge minst en gång.

Kinesiska brevbärarproblemet

En *brevbärartur* är en tur som använder varje båge minst en gång.

Det kinesiska brevbärarproblemet är att finna en brevbärartur med minimal kostnad.

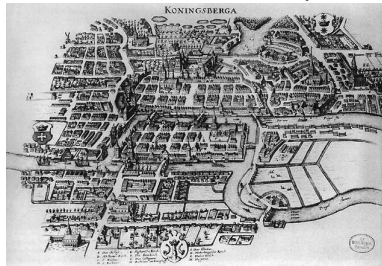
Kinesiska brevbärarproblemet

En *brevbärartur* är en tur som använder varje båge minst en gång.

Det *kinesiska brevbärarproblemet* är att finna en brevbärartur med minimal kostnad.

Königsbergs broar: (Euler, 1700-talet)

Försök finna en tur som passerar varje bro en gång.



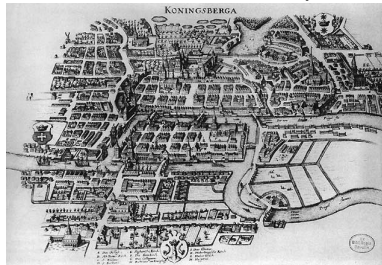
Kinesiska brevbärarproblemet

En *brevbärartur* är en tur som använder varje båge minst en gång.

Det *kinesiska brevbärarproblemet* är att finna en brevbärartur med minimal kostnad.

Königsbergs broar: (Euler, 1700-talet)

Försök finna en tur som passerar varje bro en gång.



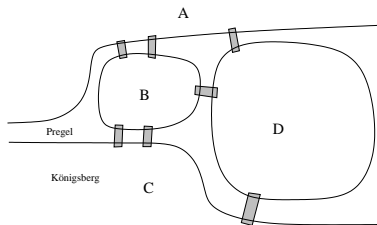
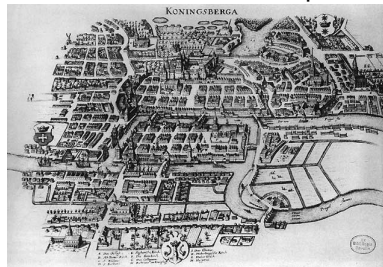
Kinesiska brevbärarproblemet

En *brevbärartur* är en tur som använder varje båge minst en gång.

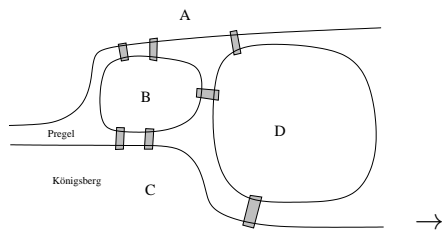
Det *kinesiska brevbärarproblemet* är att finna en brevbärartur med minimal kostnad.

Königsbergs broar: (Euler, 1700-talet)

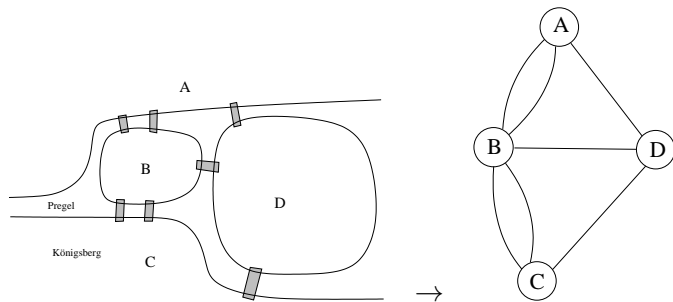
Försök finna en tur som passerar varje bro en gång.



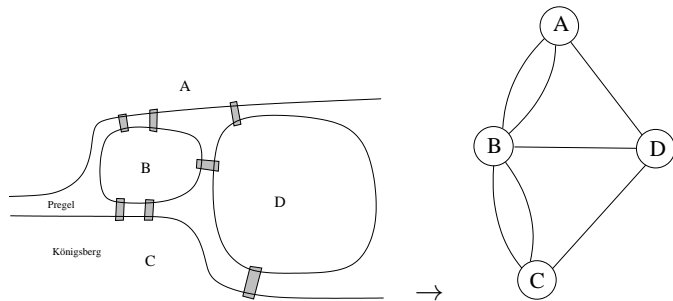
Kinesiska brevbärarproblemet



Kinesiska brevbärarproblemet

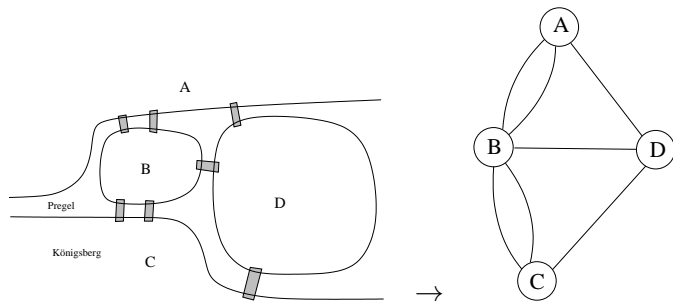


Kinesiska brevbärarproblemet



En **Eulercykel** är en cykel som använder varje *båge* i grafen exakt en gång.

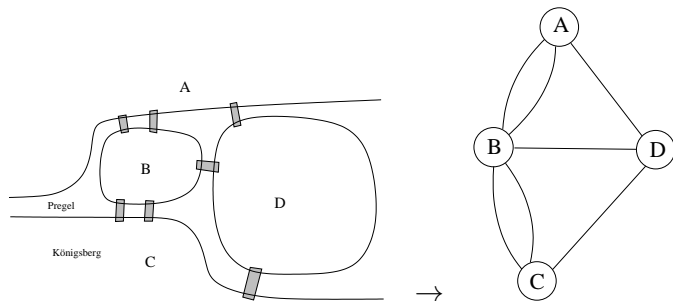
Kinesiska brevbärarproblemet



En **Eulercykel** är en cykel som använder varje *båge* i grafen exakt en gång.

En Eulercykel är en optimal brevbärartur, om den finns.

Kinesiska brevbärarproblemet

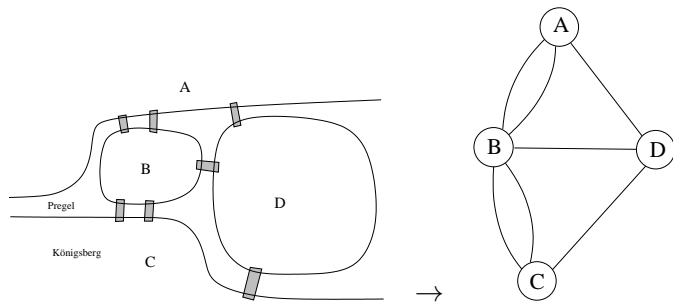


En **Eulercykel** är en cykel som använder varje *båge* i grafen exakt en gång.

En Eulercykel är en optimal brevbärartur, om den finns.

En oriktad graf har en Eulercykel om och endast om den är sammanhängande och alla dess noder har jämn valens.

Kinesiska brevbärarproblemet



En **Eulercykel** är en cykel som använder varje *båge* i grafen exakt en gång.

En Eulercykel är en optimal brevbärartur, om den finns.

En oriktad graf har en Eulercykel om och endast om den är sammanhängande och alla dess noder har jämn valens.

Det fanns inget promenadstråk genom Königsberg som passerade varje bro exakt en gång. (Se nodvalens.)

Kinesiska brevbärrarproblemet: Modell

Matematisk modell:

Kinesiska brevbärarproblemet: Modell

Matematisk modell:

x_{ij} : antalet gånger båge (i, j) trafikeras.

z_i : antal gånger nod i passeras i turen.

Kinesiska brevbärarproblemet: Modell

Matematisk modell:

x_{ij} : antalet gånger båge (i, j) trafikeras.

z_i : antal gånger nod i passeras i turen.

$$\min \sum_i \sum_j c_{ij} x_{ij}$$

$$\text{då} \quad \sum_j (x_{ij} + x_{ji}) - 2z_i = 0 \quad \text{för alla } i$$

$$x_{ij} \geq 1, \text{ heltal} \quad \text{för alla } i, j$$

$$z_i \geq 1, \text{ heltal} \quad \text{för alla } i$$

Kinesiska brevbärarproblemet

Man kan visa att ingen båge behöver användas mer än en gång för mycket.

Kinesiska brevbärarproblemet

Man kan visa att ingen båge behöver användas mer än en gång för mycket.

Metod:

Minimera extraarbetet.

Kinesiska brevbärarproblemet

Man kan visa att ingen båge behöver användas mer än en gång för mycket.

Metod:

Minimera extraarbetet.

Dvs. minimera kostnaden för de bågar som används mer än en gång.

Kinesiska brevbärarproblemet

Man kan visa att ingen båge behöver användas mer än en gång för mycket.

Metod:

Minimera extraarbetet.

Dvs. minimera kostnaden för de bågar som används mer än en gång.

Extraarbetet är enbart “tomkörning”, så det är egentligen kostnaden för den som minimeras. Gör inget om den går vidare.

Kinesiska brevbärarproblemet

Man kan visa att ingen båge behöver användas mer än en gång för mycket.

Metod:

Minimera extraarbetet.

Dvs. minimera kostnaden för de bågar som används mer än en gång.

Extraarbetet är enbart "tomkörning", så det är egentligen kostnaden för den som minimeras. Gör inget om den går vidare.

Lägg till bågar mellan noder med udda valens, så att alla noder får jämn valens,

Kinesiska brevbärarproblemet

Man kan visa att ingen båge behöver användas mer än en gång för mycket.

Metod:

Minimera extraarbetet.

Dvs. minimera kostnaden för de bågar som används mer än en gång.

Extraarbetet är enbart “tomkörning”, så det är egentligen kostnaden för den som minimeras. Gör inget om den går vidare.

Lägg till bågar mellan noder med udda valens, så att alla noder får jämn valens, på **billigaste** sätt.

Kinesiska brevbärarproblemet

Man kan visa att ingen båge behöver användas mer än en gång för mycket.

Metod:

Minimera extraarbetet.

Dvs. minimera kostnaden för de bågar som används mer än en gång.

Extraarbetet är enbart "tomkörning", så det är egentligen kostnaden för den som minimeras. Gör inget om den går vidare.

Lägg till bågar mellan noder med udda valens, så att alla noder får jämn valens, på **billigaste** sätt.

En Eulercykel ger då den billigaste brevbärarturen.

Kinesiska brevbärarproblemet

Man kan visa att ingen båge behöver användas mer än en gång för mycket.

Metod:

Minimera extraarbetet.

Dvs. minimera kostnaden för de bågar som används mer än en gång. Extraarbetet är enbart “tomkörning”, så det är egentligen kostnaden för den som minimeras. Gör inget om den går vidare.

Lägg till bågar mellan noder med udda valens, så att alla noder får jämn valens, på **billigaste** sätt.

En Eulercykel ger då den billigaste brevbärarturen.

1. Förbind noderna med udda valens på billigaste sätt (mha billigaste-väg och minimal perfekt matchning).

Kinesiska brevbärarproblemet

Man kan visa att ingen båge behöver användas mer än en gång för mycket.

Metod:

Minimera extraarbetet.

Dvs. minimera kostnaden för de bågar som används mer än en gång. Extraarbetet är enbart “tomkörning”, så det är egentligen kostnaden för den som minimeras. Gör inget om den går vidare.

Lägg till bågar mellan noder med udda valens, så att alla noder får jämn valens, på **billigaste** sätt.

En Eulercykel ger då den billigaste brevbärarturen.

1. Förbind noderna med udda valens på billigaste sätt (mha billigaste-väg och minimal perfekt matchning).
2. Finn Eulercykeln.

Kinesiska brevbärarproblemet

Man kan visa att ingen båge behöver användas mer än en gång för mycket.

Metod:

Minimera extraarbetet.

Dvs. minimera kostnaden för de bågar som används mer än en gång. Extraarbetet är enbart "tomkörning", så det är egentligen kostnaden för den som minimeras. Gör inget om den går vidare.

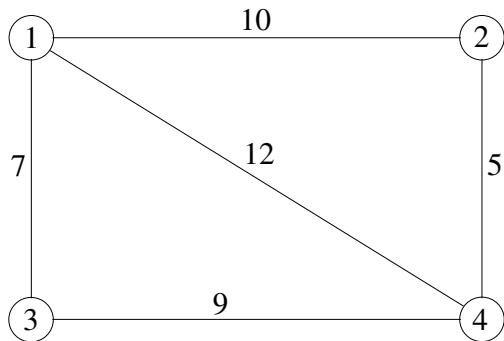
Lägg till bågar mellan noder med udda valens, så att alla noder får jämn valens, på **billigaste** sätt.

En Eulercykel ger då den billigaste brevbärarturen.

1. Förbind noderna med udda valens på billigaste sätt (mha billigaste-väg och minimal perfekt matchning).
2. Finn Eulercykeln.

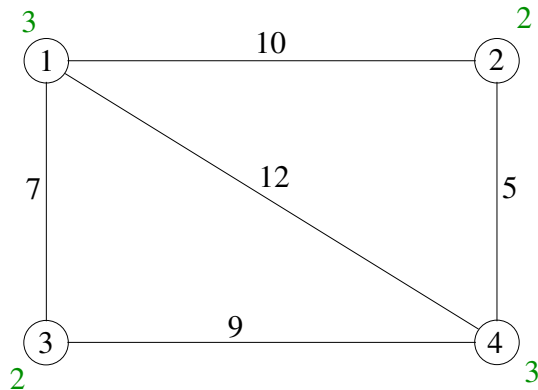
Polynomisk optimerande metod.

Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



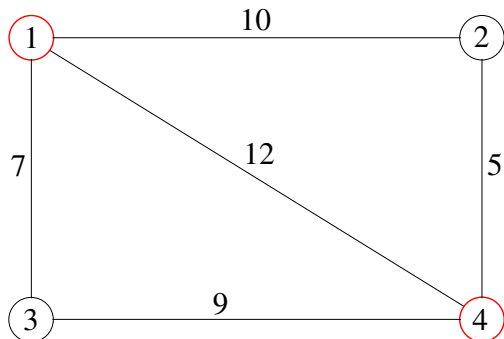
En graf.

Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



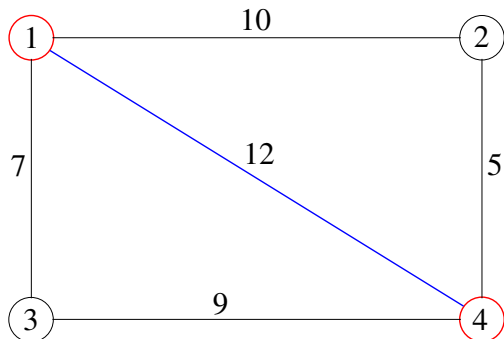
Räkna nodvalens.

Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



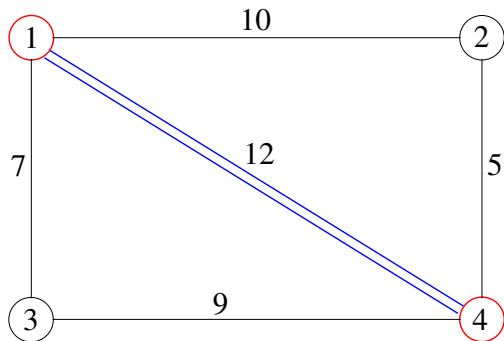
Noder med udda valens.

Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



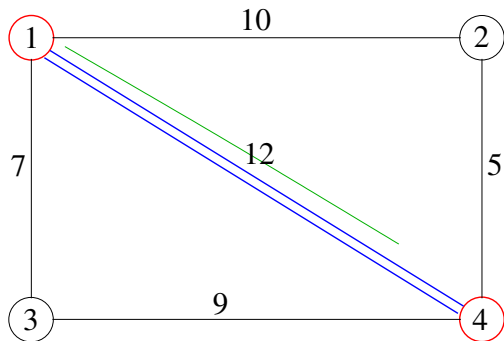
Finn billigaste matchning.

Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



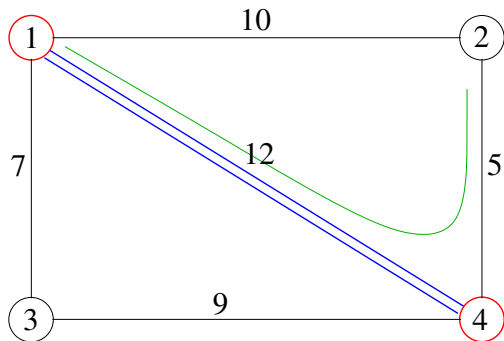
Dubblera bågar.

Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



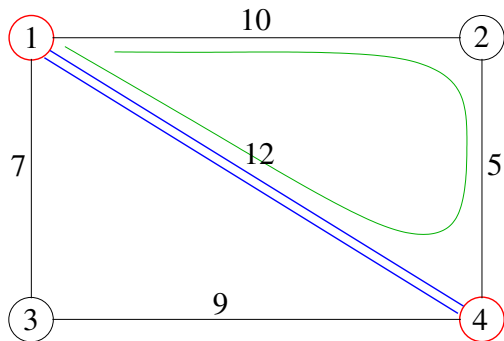
Finn Eulercykel.

Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



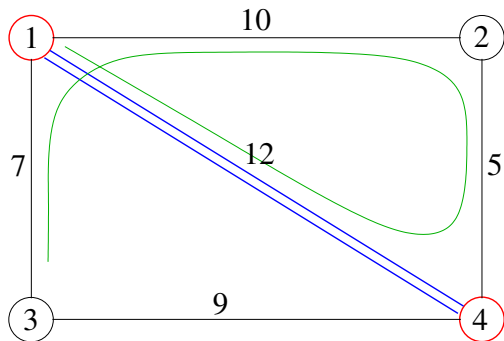
Finn Eulercykel.

Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



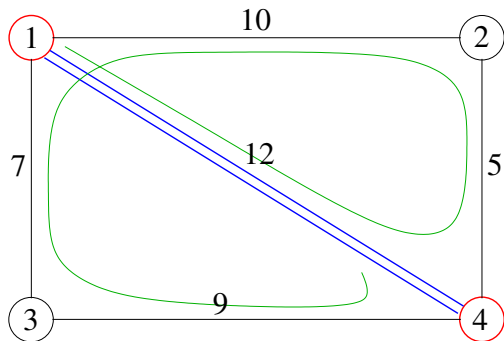
Finn Eulercykel.

Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



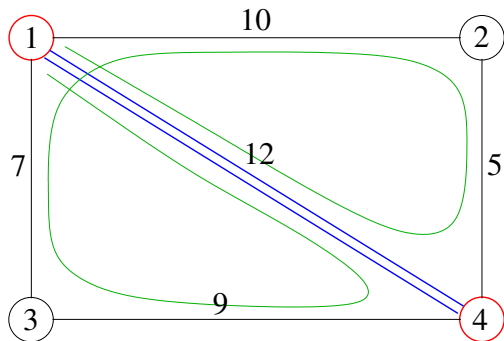
Finn Eulercykel.

Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



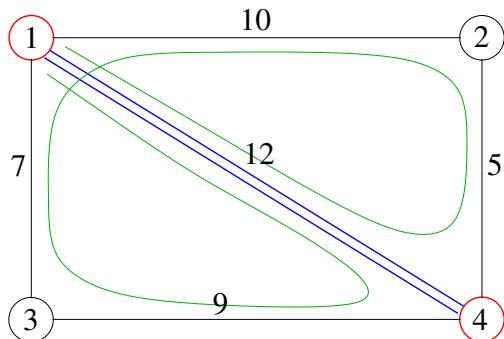
Finn Eulercykel.

Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



Finn Eulercykel.

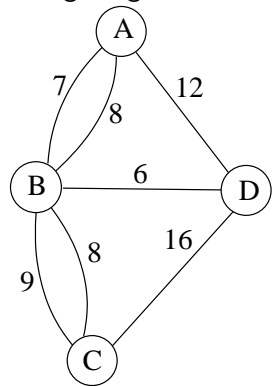
Kinesiska brevbärarproblemet: Exempel



Finn Eulercykel. Kostnad: $43 + 12 = 55$.

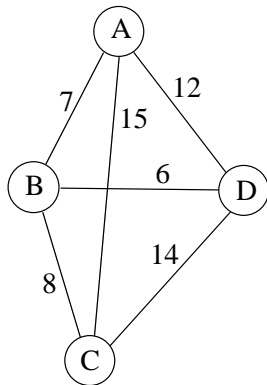
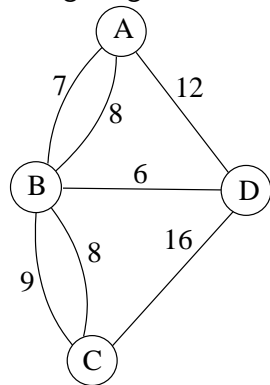
Kinesiska brevbärarproblemet

Königsberg:



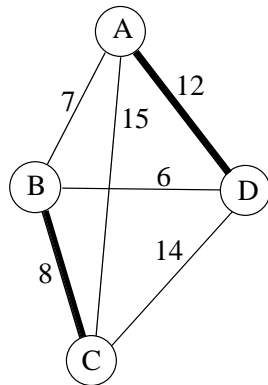
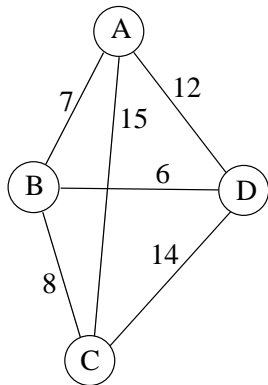
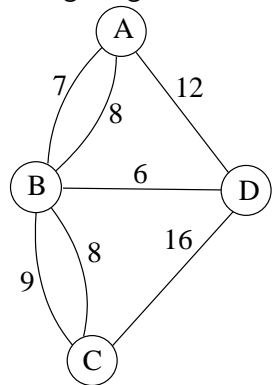
Kinesiska brevbärarproblemet

Königsberg:



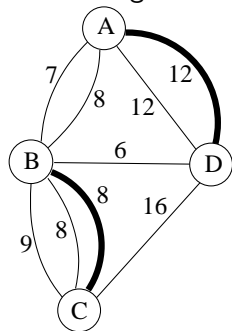
Kinesiska brevbärarproblemet

Königsberg:



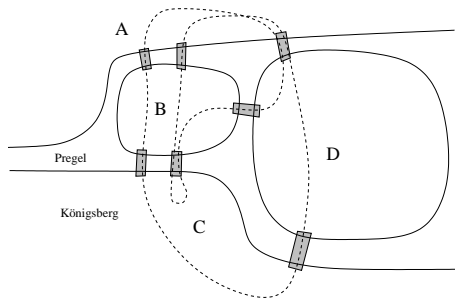
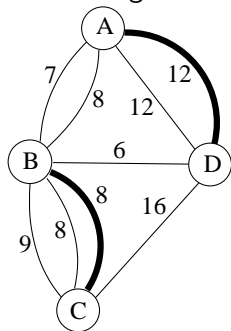
Kinesiska brevbärarproblemet

Addera bågarna i billigaste perfekta matchning. Finn valfri Eulercykel.



Kinesiska brevbärarproblemet

Addera bågarna i billigaste perfekta matchning. Finn valfri Eulercykel.



Exempel på tur:

A-B-C-D-A-B-C-B-D-A.

En söndagspromenad i Königsberg.

