

Determinanter o lin. ekvsystem

①

Exempel 1

$$(*) \begin{cases} x + ky = \frac{1}{2} \\ kx + 4y = 1 \end{cases}, \text{ där } k \text{ är} \\ \text{en parameter.}$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & k \\ k & 4 \end{bmatrix}, \det A = 4 - k^2.$$

$$\det A = 0 \Leftrightarrow k = \pm 2.$$

(i) $k \neq \pm 2$, (*) har precis en lsg.

(ii) $k = 2$, $\begin{bmatrix} 1 & 2 & | & \frac{1}{2} \\ 2 & 4 & | & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{\times (-2) \\ \downarrow +}} \sim \begin{bmatrix} 1 & 2 & | & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & | & 0 \end{bmatrix}$

$$\sim x + 2y = \frac{1}{2} \Leftrightarrow \begin{cases} x = -2t + \frac{1}{2} \\ y = t \end{cases}, t \in \mathbb{R} \quad \left(\begin{array}{l} \text{en parameter} \\ \text{lsg} \end{array} \right)$$

(iii) $k = -2$, $\begin{bmatrix} 1 & -2 & | & \frac{1}{2} \\ -2 & 4 & | & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{\substack{\times 2 \\ \downarrow +}} \sim \begin{bmatrix} 1 & -2 & | & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & | & 2 \end{bmatrix}$

$$\sim 0 \cdot x + 0 \cdot y = 2 \Leftrightarrow \emptyset \quad (\text{inga lsg})$$

Exempel 4

(2)

Obs Låt \vec{a}, \vec{b} vara vektorer i planet.

o $\vec{a} \neq \vec{0}$. Då gäller

$$\vec{a} \parallel \vec{b} \Leftrightarrow \exists \text{ ett tal } k \text{ s.a. } \vec{b} = k \cdot \vec{a}$$

$$(1) \quad \vec{b} = k \cdot \vec{a} \Leftrightarrow k \cdot \vec{a} + (-1) \cdot \vec{b} = \vec{0}$$

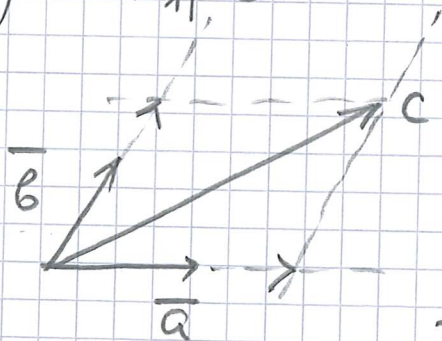
$\Rightarrow \vec{a}, \vec{b}$ är lin. beroende.

(3) $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ ligger i samma plan

(i) $\vec{a} \parallel \vec{b} \Rightarrow \vec{a}, \vec{b}$ är lin. beroende

$\Rightarrow \vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ är lin. beroende (Varför?)

(ii) $\vec{a} \nparallel \vec{b}$



Obs $\exists k, \mu$ s.a.

$$\vec{c} = k \cdot \vec{a} + \mu \cdot \vec{b}$$

$\Rightarrow \vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ är lin. beroende.

(3)

Exempel 5

$$\bar{a}_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad \bar{a}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \quad \bar{a}_3 = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

\bar{A} vektorerna lin (0) beroende?

$$x_1 \cdot \bar{a}_1 + x_2 \cdot \bar{a}_2 + x_3 \cdot \bar{a}_3 = \bar{0} \quad \text{eller}$$

$$x_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix} + x_2 \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix} + x_3 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{eller}$$

$$(*) \begin{cases} 2x_2 - x_3 = 0 \\ x_1 + 2x_2 + x_3 = 0 \\ 2x_1 + 3x_2 + x_3 = 0 \end{cases} \quad A = \begin{bmatrix} 0 & 2 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 1 \end{bmatrix}$$

Obs \uparrow \uparrow \uparrow
 \bar{a}_1 \bar{a}_2 \bar{a}_3

$$\det A = -2 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} + (-1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} =$$

$$= (-2) \cdot (-1) + (-1) \cdot (-1) = 2 + 1 = 3 \neq 0$$

$\Rightarrow (*)$ har en enda lsg $x_1 = x_2 = x_3 = 0$

$\Rightarrow \bar{a}_1, \bar{a}_2, \bar{a}_3$ är lin oberoende.

Låt $\bar{a}_1, \bar{a}_2, \dots, \bar{a}_n$ vara en bas för rummet V $\bar{0}$ $\bar{v} \in V$.

Obs $\exists k_1, \dots, k_n$ s.a. $\bar{v} = k_1 \bar{a}_1 + k_2 \bar{a}_2 + \dots + k_n \bar{a}_n$

0 k_1, \dots, k_n är entydigt bestämda:

Om det finns s_1, \dots, s_n s.a.

$\bar{v} = s_1 \bar{a}_1 + \dots + s_n \bar{a}_n$ så jämför två

summor: $\bar{0} = \bar{v} - \bar{v} = (k_1 - s_1) \bar{a}_1 + \dots + (k_n - s_n) \bar{a}_n$

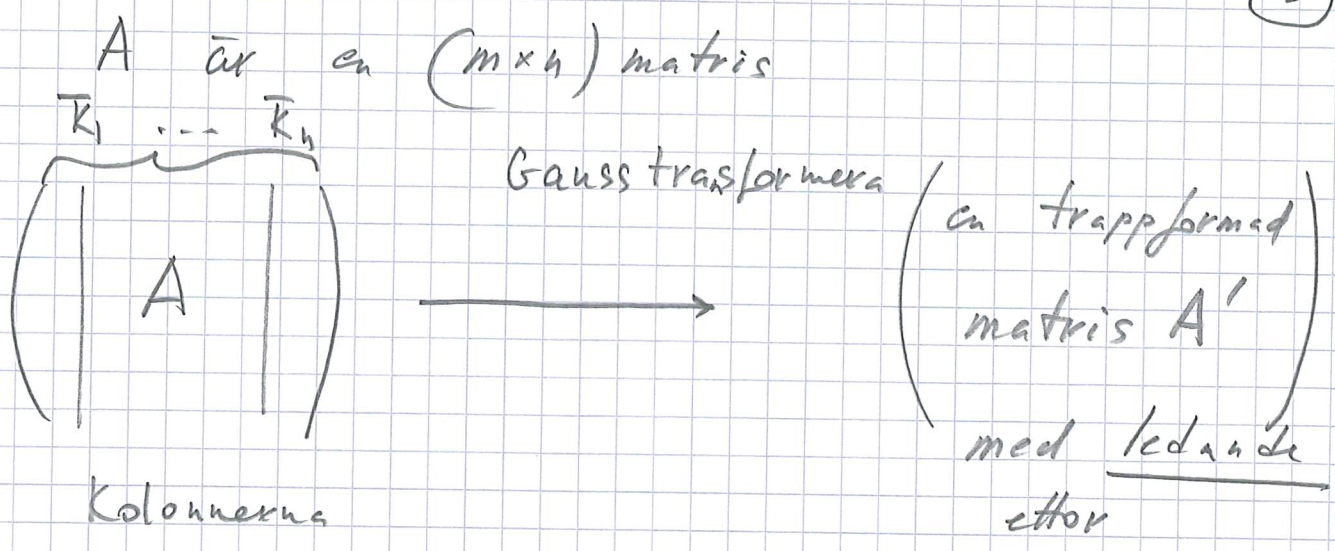
$\Rightarrow k_1 = s_1, \dots, k_n = s_n$ (fj $\bar{a}_1, \dots, \bar{a}_n$ är lin. oberoende)

Sats $\bar{a}_1, \dots, \bar{a}_k$ är en bas för $\mathbb{R}^n \Leftrightarrow$

$k=n$ 0 $\det[\bar{a}_1, \bar{a}_2, \dots, \bar{a}_n] \neq 0$

(\Rightarrow) Använd Exempel 6 0 Extra uppgift samt första delen av Fö.

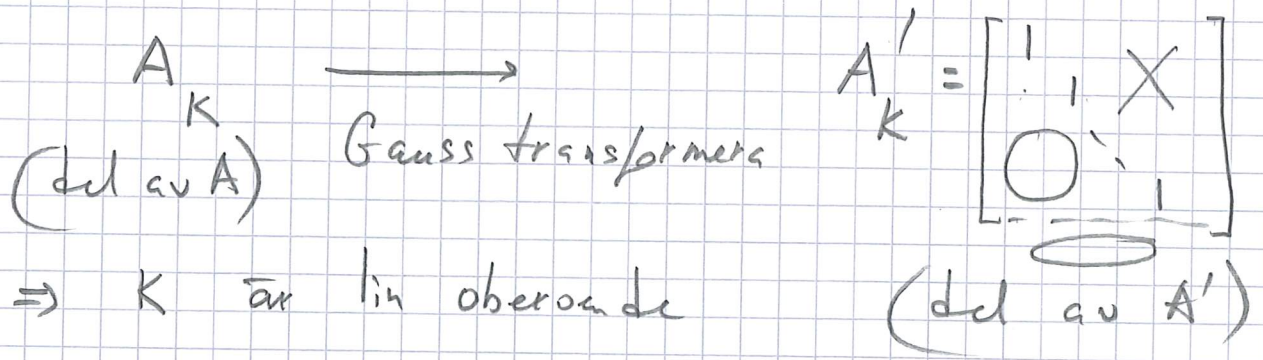
(\Leftarrow) Använd första delen av Fö.



Låt i_1, \dots, i_p vara numren för kolonnerna i A' med ledande ettor. Då är $\bar{k}_{i_1}, \dots, \bar{k}_{i_p} = \{k\}$ en bas för kolonnrummet till A .

(i) $\bar{k}_{i_1}, \dots, \bar{k}_{i_p}$ lin. oberoende \downarrow

$$x_1 \bar{k}_{i_1} + \dots + x_p \bar{k}_{i_p} = \bar{0}$$



(ii) betrakta $\bar{k}_{i_1}, \dots, \bar{k}_{i_p}, \bar{k}_m$ lin. beroende \downarrow

$$x_1 \bar{k}_{i_1} + \dots + x_p \bar{k}_{i_p} + x \bar{k}_m = \bar{0}$$

