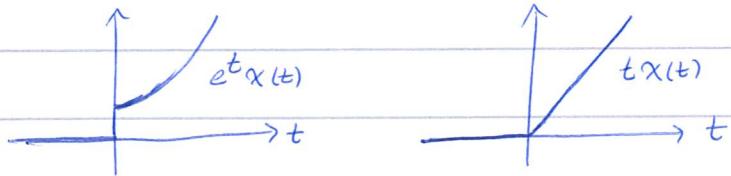


3A Studera första exemplet i anteckningarna för Fö3.

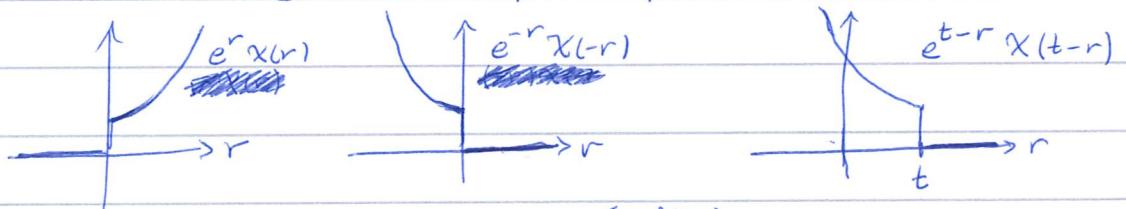
a) Rita upp funktionerna lite schematiskt:



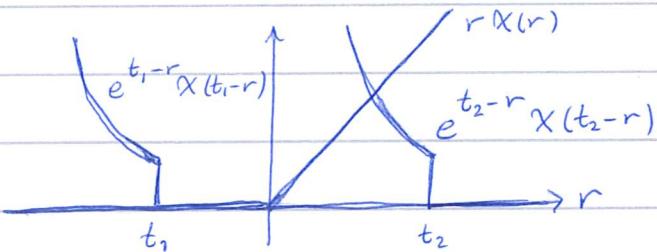
$$\int_{-\infty}^{\infty} e^{t-r} x(t-r) \cdot r x(r) dr \text{ ska alltså beräknas}$$

för alla värden på t ($t \in \mathbb{R}$).

Lägg in $r x(r)$ på r -axeln och rita sen in hur $e^{t-r} x(t-r)$ hamnar på r -axeln för lite olika värden på t . Tank på att $e^{t-r} x(t-r)$ är " $e^r x(r)$ spegelvänt kring $r=0$ och sen flyttad så att origo hamnar på t på r -axeln":



Alltså:



Dela upp integralberäkningen i olika fall beroende på hur kurvorna hamnar för olika t ...

Sen är det bara att räkna!

b) Samma metod.

3B Alla lösningar $y \in D'(\mathbb{R})$ till $y'' + 4y = \delta' - 2\delta$ fås som $y_p + y_h$, där y_p är en partikulärlösning och y_h är alla homogenlösningar.

y_h (dvs alla lösningar till $y'' + 4y = 0$) fås från sats 2.16, men reell form på dessa är nog att föredra i detta fall.

○

y_p fås via sats 3.20 (jämför med exempel 3.21).

○

Vi har $L = D^2 + 4$, alltså $m = 2$, så y_f ska uppfylla 2 beg.villk.: $y_f(0) = 0$ och $y'_f(0) = \underset{\substack{\uparrow \\ \text{Koeff. för } D^m \text{ i } L.}}{1}^{-1} = 1$

Kontrollräkna gärna (mycket gärna!) ditt

$f(t) = y_f(t)X(t)$ så att $Lf = \delta$ verkligen gäller.

(Dvs: räkna ut $f' = \dots$ och $f'' = \dots$ och kolla att $f'' + 4f = \delta$.)

○

Matcha sedan högerledet $\delta' - 2\delta$ för att få y_p .

○

3C. Resultatet i denna uppgift visar att u "regulariseras" genom fältningen med ρ (även om inte $\rho \in C^\infty$).

Beräkningsmetod som i 3A, men jag föredrar att beräkna $u * \rho$ som

$$(u * \rho)(t) = \int_{-\infty}^{\infty} u(r) \rho(t-r) dr$$

i detta fall. (Det blir ju samma sak eftersom $u * \rho = \rho * u$.)

3D a) Som exempel 3.21.

b) Man bör få fram något i stil med att
 $Ce^t + De^{-t} = 0$ för alla $t < 0$.

Betyder det att $C = D = 0$? Ja, t.ex. kan man
derivera och få att $Ce^t - De^{-t} = 0$ för $t < 0$,
så $2Ce^t = 0$ för $t < 0$, osv.

c) Att h är begränsad betyder att det finns
en konstant $C \geq 0$ s.a. $|h(t)| \leq C$ för alla $t \in \mathbb{R}$.

$$\exists E \ a) (\delta_a * \varphi)(t) = \overset{\text{def av } *} {\dots}$$

b) Man kan ha nyttå av att $(u * \varphi)(0) = \langle u, \check{\varphi} \rangle$.

*3F Bestäm först alla impulssvar, som i exempel 3.21.

Räkningarna förenklas mycket om man kommer ihåg att förenkla t.ex. $te^t \delta$ till $0e^0 \delta = 0$!

*3G Börja t.ex. så här: $(u * \varphi)'(t) = (u * \varphi')(t) = \dots$

↑
sats 3.13.

def av *

*3H Om $t \leq 0$ så $(t_+^a * t_+^b)'(t) = \dots$

Om $t > 0$ så $(t_+^a * t_+^b)(t) = \int_0^t (t-r)^a r^b dr = \dots$

Överväg ett variabelbyte ...